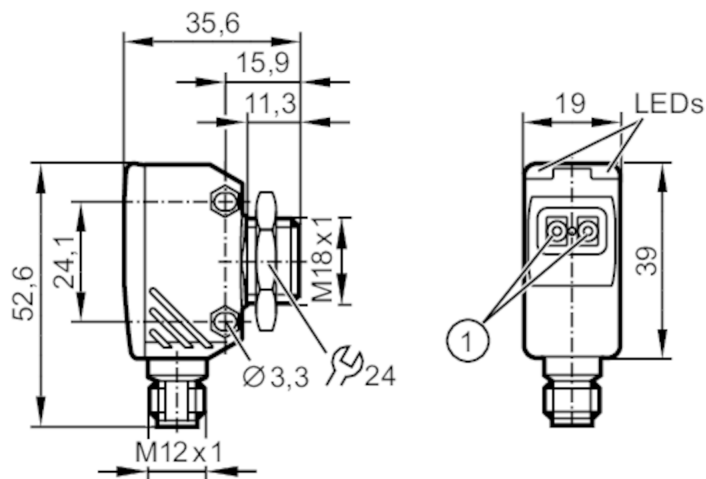


OGH581



具背景消隱功能的漫反射感測器

OGH-FNKG/US/CUBE



- 1 編程按鈕
下面透鏡的發射裝置
上面透鏡的接收裝置



產品特徵

光線種類	紅光
外殼	帶M18螺紋的方形設計

應用

特殊的性能	背景消隱
功能原理	漫反射感測器

電氣數據

工作電壓	[V]	10...30 DC
電流損耗	[mA]	25
防護等級		III
反相保護		是
光線種類		紅光
波長	[nm]	645

輸出

電氣設計		NPN
輸出功能		亮通和暗通模式；(可選)
開關輸出DC電壓降最大值	[V]	2.5
開關輸出DC的持續電流負載	[mA]	200
開關頻率DC	[Hz]	1000
短路保護		是
短路保護類型		脈衝
過載保護		是

監控範圍

檢測距離	[mm]	15...200; (白紙 200 x 200 mm 90 %反射)
白色物體的檢測距離(90 %反射)	[mm]	15...200



具背景消隱功能的漫反射感測器

OGH-FNKG/US/CUBE

灰色物體的檢測距離:(18 %反 射)	[mm]	15...200
黑色物體的檢測距離(6 %反 射)	[mm]	15...200
檢測距離可設		是
光點直徑最大值	[mm]	13
光點尺寸參考		在最大的檢測距離
背景消隱可用		是

介面		
通信接口	IO-Link	
傳遞類型	COM2 (38,4 kBaud)	
IO-Link revision	1.1	
SDCI標準	IEC 61131-9	
外形	Measuring Sensor, Identification and Diagnosis, Switching Signal Channel, Teach Channel	
SIO模式	是	
必需的mater port type	A	
處理周期最小值	[ms]	10
IO-Link process data (cyclical)	功能	位長
	過程值	16
	設備狀態	4
	二進制開關信息	1
IO-Link功能(非週期性)	應用特定標籤; 運作小時數計數器; 開關循環計數器	
支援DeviceID	運行方式	DeviceID
	default	1165
注釋	更多資訊請參見「下載」中的IODD PDF文件	

工作條件		
環境溫度	[°C]	-25...60
存儲溫度	[°C]	-40...60
外殼防護等級		IP 65; IP 67

認證/測試		
EMC電磁兼容	EN 60947-5-2	
MTTF	[年]	782
UL認證	Ta	-25...60 °C
	Enclosure type	Type 1
	電源	Class 2
	文件數量UL	E174191

機械技術數據		
重量	[g]	60
外殼		帶M18螺紋的方形設計
尺寸	[mm]	52.6 x 19 x 35.6
螺紋代號		M18 x 1
材質		模壓鑄鋅; PEI
透鏡材質		PEI
透鏡校準		側面的鏡組



具背景消隱功能的漫反射感測器

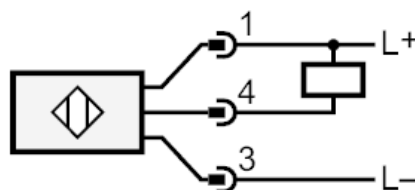
OGH-FNKG/US/CUBE

顯示器/操作件		
顯示	開關狀態	1 x LED, 黃色
	操作	1 x LED, 綠色
附件		
供貨範圍	鎖定螺母: 1	
注釋		
包裝單位	1 件數	
電氣連接		

連接器: 1 x M12; 編碼: A



連接





具背景消隱功能的漫反射感測器

OGH-FNKG/US/CUBE

其它數據

可重複性/精度: 6σ

	測量值的重複精度	
Abstand	白色(90 %反射)	黑色(6 %...90 %減弱)
20 mm	0.5 mm	1.0 mm
50 mm	0.8 mm	2.0 mm
100 mm	1.5 mm	4.5 mm
150 mm	3.0 mm	9.0 mm
200 mm	6.0 mm	20.0 mm
	精確度	
Abstand	白色(90 %反射)	黑色(6 %...90 %減弱)
20 mm	± 2.0 mm	± 2.5 mm
50 mm	± 3.5 mm	± 4.5 mm
100 mm	± 6.0 mm	± 7.5 mm
150 mm	± 7.5 mm	± 11.0 mm
200 mm	± 10.0 mm	± 17.0 mm

數值用於

物體的外部光線

< 10 klx

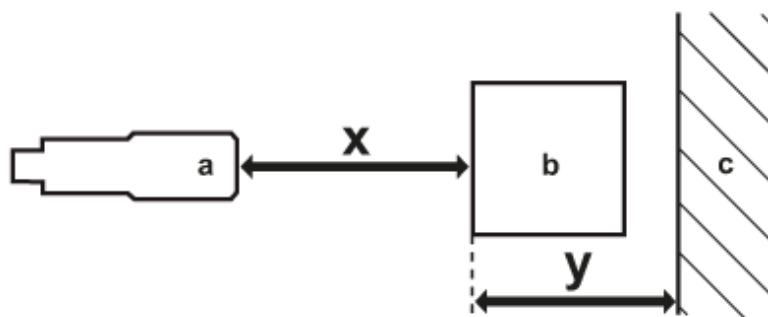
恒定的環境條件

23 °C / 960 hPa

最小的啟動時間(分鐘)

10

圖表



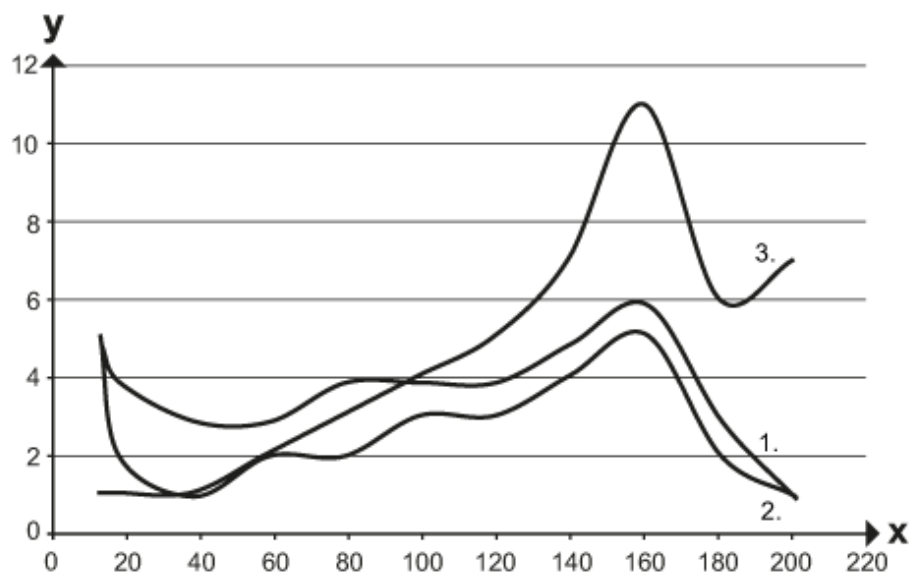
- a: 感測器
- b: 目標
- c: 背景
- x: 距離感測器/目標物 [mm]
- y: 最小的距離物體/背景 [mm]



具背景消隱功能的漫反射感測器

OGH-FNKG/US/CUBE

精確度曲線



x: 距離感測器/目標物 [mm]

y: 最小的距離物體/背景 [mm]

1 = 目標 黑色(6 %反射), 白色背景(90 %反射率)

2 = 目標 灰色(18 %反射), 白色背景(90 %反射率)

3 = 目標 白色(90 %反射), 白色背景(90 %反射率)