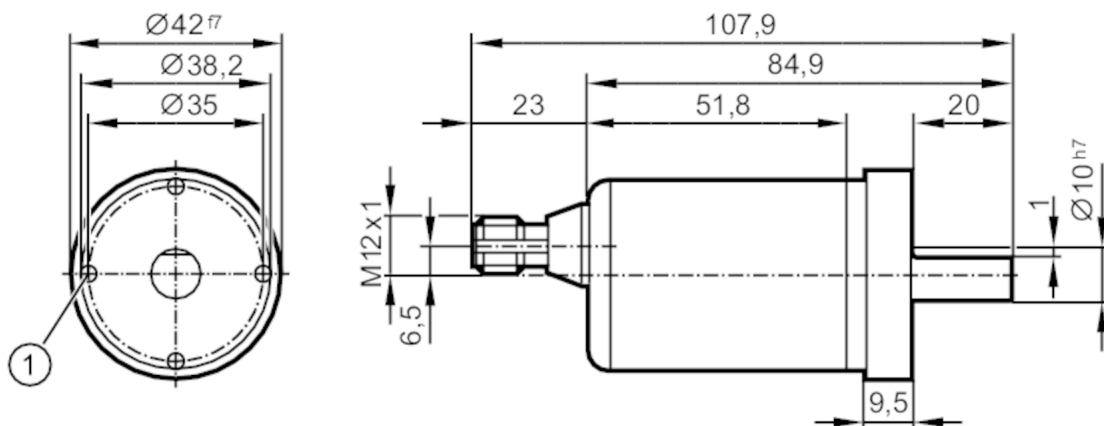


RM9010



Flervarvig absolutgivare med axel

RMS0024-C24/UT



1 M4 Djup 8 mm



Produktegenskaper

Upplösning	4096 steg; 4096 varv; 24 bit
Kommunikationsinterface	CAN
Axelutförande	solid axel
Axeldiameter [mm]	10

Applikation

Funktionsprincip	absolut
Rotationstyp	flervarvig

Elektriska data

Anslutningsspänning [V]	9...30 DC
Strömförbrukning [mA]	< 100; ((10 V DC) ; ≤ 50 (24 V DC))
Skyddsklass	III
Polaritetsskyddad	ja

Utgångar

Kortslutningsskyddad	ja
Kodtyp	binär

Mät-/ Inställningsområde

Upplösning	4096 steg; 4096 varv; 24 bit
------------	------------------------------

Noggrannhet / Avvikelse

Noggrannhet [°]	0,08
-----------------	------

Mjukvara / programmering

Parametreringsmöjligheter	CAN parameter; skalning; förinställning; Baudrate; Rotationsriktning; Node ID
---------------------------	---

Gränssnitt

Kommunikationsinterface	CAN
-------------------------	-----

CAN

Protokoll	CANopen
-----------	---------

RM9010



Flervarvig absolutgivare med axel

RMS0024-C24/UT

Fabriksinställning	Baudrate: 125 kBit/s
	nod ID: 32
Version	DSP - 406

Driftförhållanden	
Omgivningstemperatur [°C]	-40...85
Kapslingsklass	IP 68; IP 69K

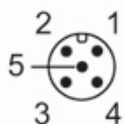
Godkännanden / tester	
Stöttålighet	200 g (11 ms)
Vibrationstålighet	30 g (10...1000 Hz)
MTTF (Mean Time To Failure) [års]	240

Mekaniska data	
Vikt [g]	469
Mått [mm]	Ø 42 / L = 107,9
Material	fläns: rostfritt stål (1,4404 / SS2348); kapsling: rostfritt stål (1,4404 / SS2348)
Max .antal varv, mekaniskt [U/min]	6000
Max. igångsättningsmoment [Nm]	5
Referenstemperatur vridmoment [°C]	20
Axelutförande	solid axel
Axeldiameter [mm]	10
Axelmaterial	rostfritt stål
Max axial axelbelastning (på axelns ände) [N]	180
Max radiell axelbelastning (på axelns ände) [N]	180
Fästelement	Synkrofläns

Displayer / manöverelement		
Display	Preoperational Mode	LED, grön
	Operational Mode	LED, grön blinkar
	Felmeddelande	LED, röd blinkar

Elektrisk anslutning

Anslutning: 1 x M12, axiellt; kodning: A; Gjuten kåpa: rostfritt stål (316 / 1.4401)



1	CAN_GND
2	VBBc
3	GND (PE)
4	CAN_High
5	CAN_Low