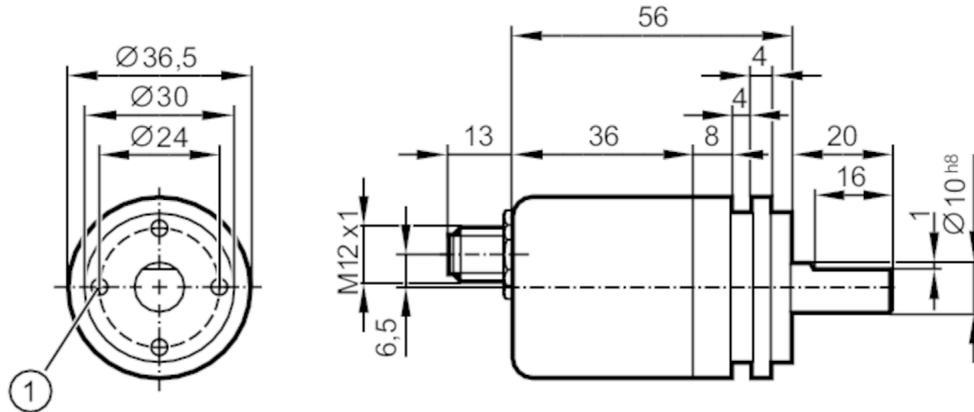


RM9003



Encoder rotativo absoluto multivolta com eixo maciço

RMS0024-C24/UST



1 M4 profundidade 6 mm



Características do produto

Resolução	4096 passos; 4096 rotações; 24 bit
Interface de comunicação	CAN
Formato do eixo	eixo maciço
Diâmetro do eixo [mm]	10

Aplicação

Princípio das funções	absoluto
Tipo de rotação	Multivoltas

Dados elétricos

Tensão de funcionamento [V]	9...30 DC
Consumo de corrente [mA]	< 100; ((10 V DC) ; ≤ 50 (24 V DC))
Classe de proteção	III
Proteção contra inversão de polaridade	sim

Saídas

Função de saída	Interface CANopen
Proteção contra curto-circuito	sim
Código	binário

Faixa de medição / de ajuste

Resolução	4096 passos; 4096 rotações; 24 bit
-----------	------------------------------------

Precisão/desvios

Precisão [°]	0,08
--------------	------

Software / programação

Possibilidades de ajuste dos parâmetros	parâmetro CAN; escalonamento; predefinição; taxa de baud; sentido de rotação; Node ID
---	---

Interfaces

Interface de comunicação	CAN
Quantidade de interfaces CAN	1

RM9003



Encoder rotativo absoluto multivolta com eixo maciço

RMS0024-C24/UST

CAN	
Protocolo	CANopen
Configurações de fábrica	taxa de baud: 125 kBit/s ID do nó: 32
Versão	DSP - 406 V3.1; DS 301 V4.02; DS 306 V2.0
Resistência terminal	sim

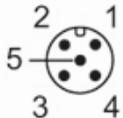
Condições de funcionamento	
Temperatura ambiente [°C]	-40...85
Proteção	IP 68; IP 69K

Testes/aprovações	
Resistência a choques	200 g (11 ms)
Resistência a vibrações	30 g (10...1000 Hz)
MTTF [anos]	240

Dados mecânicos	
Peso [g]	228,2
Dimensões [mm]	Ø 36,5 / L = 100
Materiais	Flange: alumínio; Tampa do invólucro: aço Revestimento KTL resistente a arranhões
Rotação mecânica máx. [U/min]	6000
Torque inicial máx. [Nm]	5
Torque da temperatura de referência [°C]	20
Formato do eixo	eixo maciço
Diâmetro do eixo [mm]	10
Material do eixo	1.4104 (aço)
Carga de eixos máx. axial na extremidade do eixo [N]	180
Carga de eixos máx. radial na extremidade do eixo [N]	180
Flange de fixação	Flange síncrona

conexão elétrica

Conexão: 1 x M12, axial; codificação: A



1	CAN_GND
2	VBBc
3	GND (PE)
4	CAN_High
5	CAN_Low