

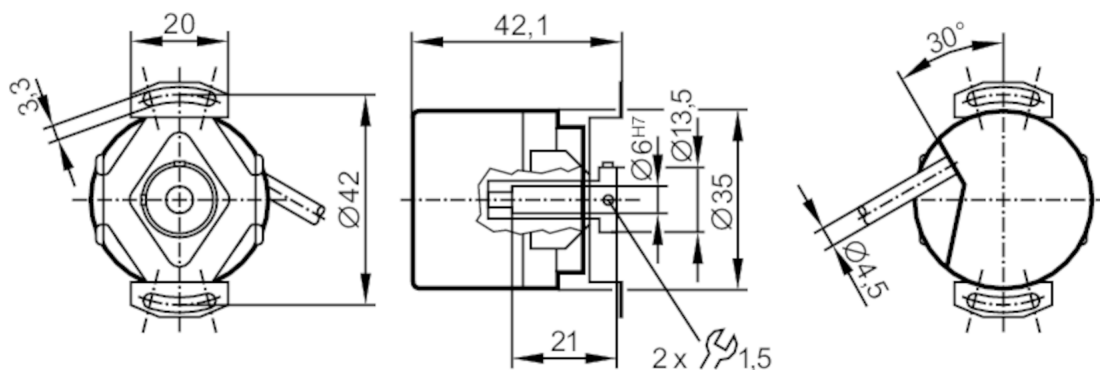
Encóder incremental con eje hueco

RA-0500-I05/N2

Este artículo ya no está disponible - ficha de archivo

Artículos alternativos: RA3500 o RA3101 + EVC544

Al seleccionar un artículo alternativo tenga en cuenta que los datos técnicos pueden variar.



Características del producto

Resolución	500 impulsos
Versión del eje	Eje hueco unidireccional
Diámetro del eje [mm]	6

Campo de aplicación

Principio de funcionamiento	incremental
-----------------------------	-------------

Datos eléctricos

Tolerancia de tensión de alimentación [%]	10
Tensión de alimentación [V]	5 DC
Consumo de corriente [mA]	120

Salidas

Alimentación	TTL
Corriente máx. de carga por salida [mA]	20
Frecuencia de conmutación [kHz]	300
Desfase canal A y B [°]	90

Rango de configuración / medición

Resolución	500 impulsos
------------	--------------

Condiciones ambientales

Temperatura ambiente [°C]	-40...100
Nota sobre la temperatura ambiente	con cable tendido fijo
Humedad relativa del aire máx. [%]	75; (brevemente: 95 %)
Grado de protección	IP 64



Encóder incremental con eje hueco

RA-0500-I05/N2

Homologaciones / pruebas

Resistencia a choques	100 g (6 ms)
Resistencia a las vibraciones	10 g (55...2000 Hz)

Datos mecánicos

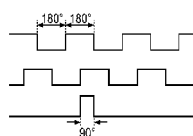
Peso [g]	239
Dimensiones [mm]	Ø 35 / L = 42,1
Materiales	aluminio
Velocidad de rotación máx. [U/min] mecánica	10000
Par de apriete inicial máx. [Nm]	2,5
Temperatura de referencia par de apriete [°C]	20
Versión del eje	Eje hueco unidireccional
Diámetro del eje [mm]	6
Tolerancia del eje	H7
Material del eje	1.4104 (acero)
Profundidad de instalación del eje [mm]	6...21
Desplazamiento axial máx. del eje [mm]	0,5

Conexión eléctrica

Cable: 2 m, PUR; radial, puede usarse axialmente

marrón	A
verde	A invertido
gris	B
rosa	B invertido
rojo	índice 0
negro	índice 0 invertido
marrón / verde	L+ (Up)
blanco / verde	L- 0V (Un)
azul	L+ sensor
blanco	L- 0 V sensor
violeta	Avería invertido
pantalla	Carcasa

Diagramas y curvas

Diagrama de impulsos	 Sentido de giro en el sentido de las agujas del reloj (mirando hacia el eje)
----------------------	--