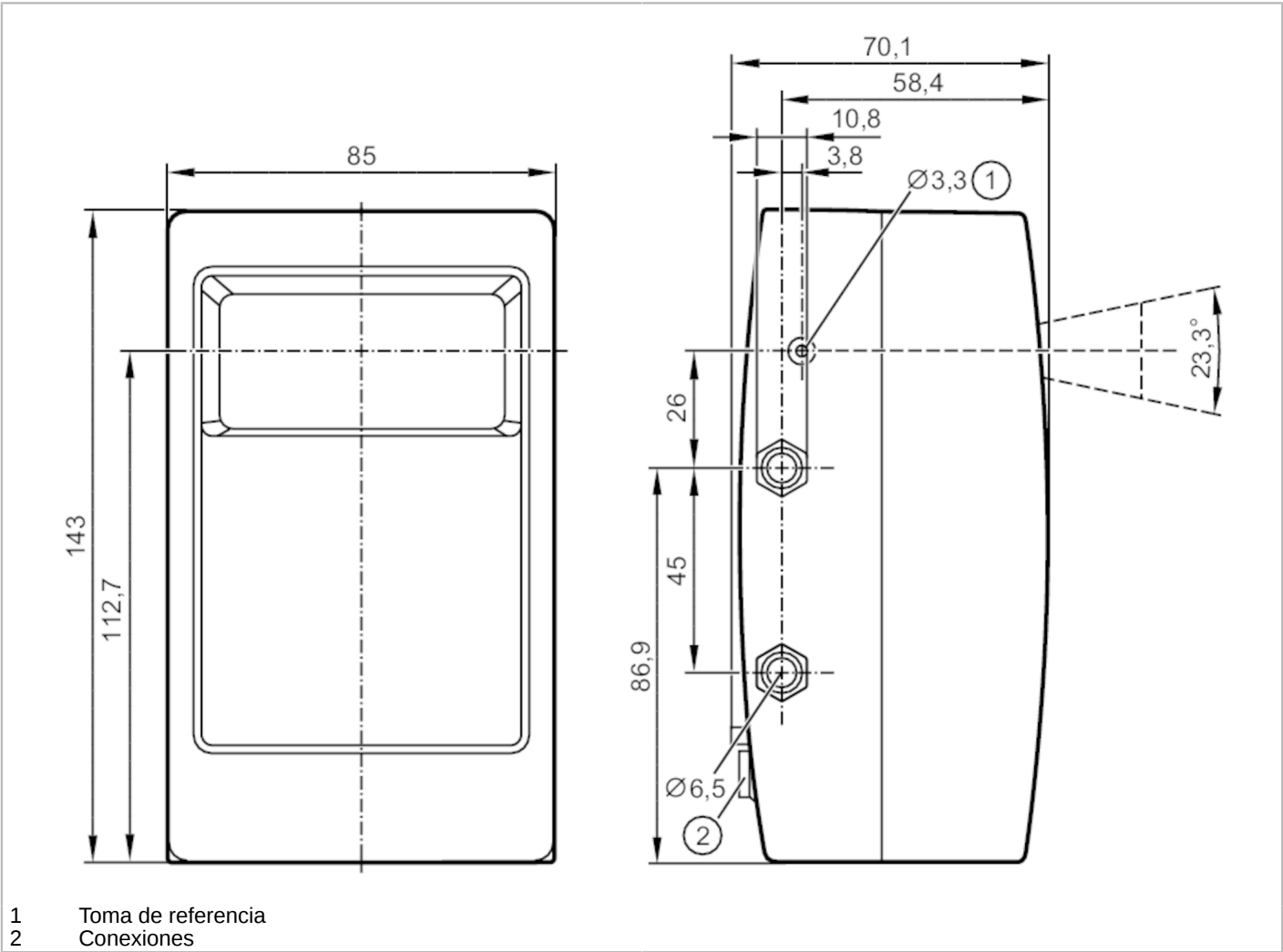


O3M151



Sensor de visión 3D para aplicaciones móviles

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/70



- 1 Toma de referencia
2 Conexiones



Características del producto

Tipo de luz	luz infrarroja
Resolución de imagen en 3D [px]	64 x 16
Ángulo de apertura 3D [°]	70 x 23
Frecuencia de actualización de imagen en 3D [Hz]	25 / 33 / 50

Campo de aplicación

Aplicación	emisión de datos de imágenes en 3D
------------	------------------------------------

Datos eléctricos

Tensión de alimentación [V]	9...32 DC
Consumo de corriente [mA]	< 400
Potencia absorbida [W]	3,6
Clase de protección	III
Tipo de luz	luz infrarroja
Sensor de imagen	PMD 3D ToF-Chip



Sensor de visión 3D para aplicaciones móviles

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/70

Rango de detección		
Resolución de imagen en 3D	[px]	64 x 16
Ángulo de apertura 3D	[°]	70 x 23
Frecuencia de actualización de imagen en 3D	[Hz]	25 / 33 / 50
Software / programación		
Opciones de parametrización	A través de PC con ifm Vision Assistant	
Interfaces		
Interfaz de comunicación	CAN; Ethernet	
Número de interfaces CAN	1	
Número de interfaces Ethernet	1	
Nota sobre las interfaces	Salida de datos preprocesados vía interfaz CAN	
CAN		
Velocidad de transmisión	250 (125...1000) kBaud	
Protocolo	CANopen; UDS	
Valores por defecto	Interfaz J1939: fallo	
	dirección del equipo (ECU): 239	
	Interfaz UDS: 500 (125...1000) kBaud	
Tipo de utilización	Parametrización; transmisión de datos	
Ethernet		
Protocolo	UDP/IP	
Valores por defecto	Dirección IP: 192.168.1.1	
	Máscara de subred: 255.255.255.0	
	Dirección IP de destino: 255.255.255.255	
	Puerto de destino: 42000	
Tipo de utilización	transmisión de datos	
Condiciones ambientales		
Temperatura ambiente	[°C]	-40...85
Nota sobre la temperatura ambiente	con una frecuencia de actualización de imagen de 25 Hz	
Temperatura de almacenamiento	[°C]	-40...105
Grado de protección	IP 67; IP 69K; (con los conectores o tapones de protección enroscados)	
Protección contra luz externa máx.	[klx]	120
Homologaciones / pruebas		
CEM	DIN EN 61000-6-4	entorno industrial
	DIN EN 61000-6-2	entorno industrial
Resistencia a choques	DIN EN 60068-2-27	30 g / 6 ms choques continuos
Resistencia a las vibraciones	DIN EN 60068-2-6	10 g / 10...500 Hz Barrido senoidal
	DIN EN 60068-2-64	10...2000 Hz ruido
Seguridad eléctrica	DIN EN 61010-2-201	descarga eléctrica / suministro eléctrico solo a través de circuitos de corriente MBTP
MTTF	[años]	78
Datos mecánicos		
Peso	[g]	1087



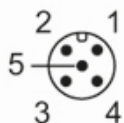
Sensor de visión 3D para aplicaciones móviles

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/70

Dimensiones	[mm]	143 x 85 x 70,1
Materiales	Carcasa: aluminio fundido; disco: cristal Gorilla	
Accesorios		
Componentes incluidos	Tapas protectoras	
Notas		
Notas	se requiere una fuente de iluminación externa para el funcionamiento del sensor.	
	conectar el sensor y la fuente de iluminación externa solo con cables de ifm originales.	
	los valores de rendimiento de cada función se encuentran en la documentación correspondiente.	
Cantidad por pack	1 unid.	

Conexión eléctrica - CAN

Conector: 1 x M12; codificación: A



1	Pantalla
2	9...32 V
3	GND
4	CAN-H
5	CAN-L

Conexión eléctrica - Ethernet

Conector: 1 x M12; codificación: D



1	TD +
2	RD +
3	TD -
4	RD -

Otros datos**tamaño del campo de visión con corrección de distorsión**

rango de medición / distancia [m]	Longitud [m]	Ancho [m]
5	7	2
10	14	4,1
15	21	6,5
30	42	12,2



Sensor de visión 3D para aplicaciones móviles

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/70

Rango de medición para la detección de objetos

Tipo de objeto / tamaño del objeto	Condiciones de utilización	Rango de medición [m]
Vehículo	soleado (~120 klx)	0,25...30
	nublado (~20 klx)	0,25...40
	oscuridad	0,25...50
Persona	soleado (~120 klx)	0,25...12
	nublado (~20 klx)	0,25...16
	oscuridad	0,25...20
Retrorreflector	soleado (~120 klx)	1...40
	nublado (~20 klx)	1...60
	oscuridad	1...80

Variante del software:

OD detección de objetos

Rango de medición para la ROI

Condiciones de utilización	Rango de medición [m]
	valor típico
soleado (~120 klx)	0,25...12
nublado (~20 klx)	0,25...15
oscuridad	0,25...30
Variante del software :	DI / BF funciones básicas de la imagen de distancia

precisión de medición

Condiciones de utilización	precisión de medición [cm]
	valor típico
soleado (~120 klx)	± 15
nublado (~20 klx)	± 10
oscuridad	± 5
Variante del software :	DI / BF funciones básicas de la imagen de distancia