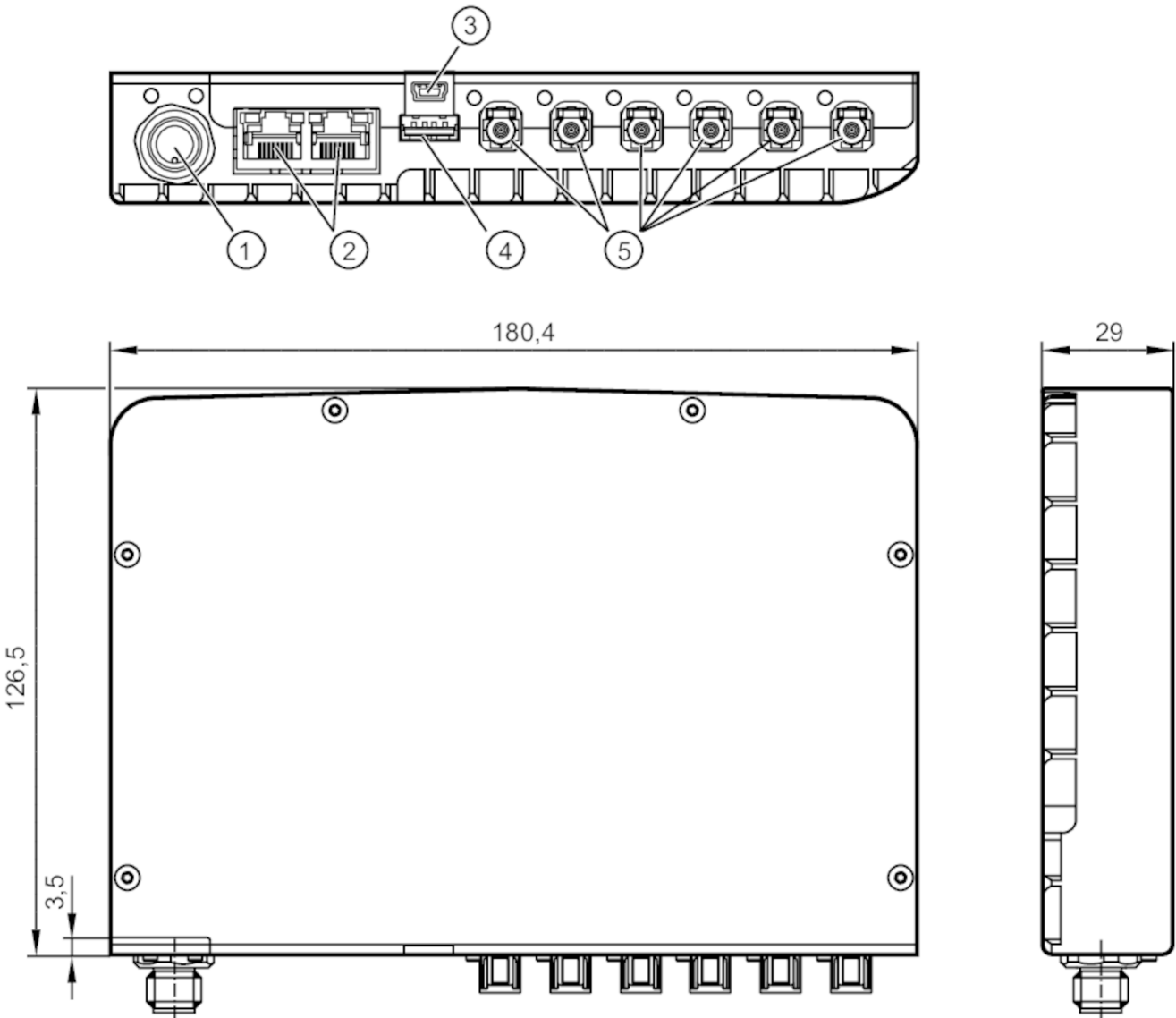


OVP800



画像処理ユニット(VPU)

OVPAA/RO/E0/E1/NJ TX2/4GB



- 1 電源 / CANインターフェース
- 2 Ethernet 2 x RJ45
- 3 mini USBインターフェース 2.0
- 4 USBインターフェース 3.0
- 5 接続 カメラ x 6 HFM



アプリケーション

アプリケーション

画像処理ユニット

電氣的仕様

使用電源電圧範囲	[V]	DC 19.2~28.8
消費電流	[mA]	2710, (310 + (n x 800) n = 接続カメラ数)
消費電力	[W]	33.2, (7.4 + n x ((FPS x 0.32) + 2.2), n = 接続カメラ数, FPS = フレームレート)

インターフェース

CANインターフェース数	1
Ethernet インターフェース数	2

OVP800



画像処理ユニット(VPU)

OVPAA/RO/E0/E1/NJ TX2/4GB

USB インターフェース数		2	
CAN			
プロトコル		フリープロトコル	
Ethernet			
通信規格		1GBase-T	
伝送レート		1000 MBit/s	
プロトコル		TCP/IP	
工場出荷時設定		IPアドレス: 192.168.0.69	
		サブネットマスク: 255.255.255.0 (Class C)	
		ゲートウェイのIPアドレス: 192.168.0.201	
		MACアドレス: 製品ラベル参照	
センサインターフェース			
通信規格		FPD-Link	
コネクタのタイプ		HFM (Mini-FAKRA)	
備考		最大接続カメラ数: 取扱説明書参照	
USB			
コネクタのタイプ		Mini-USB, タイプA	
バージョン		2.0, 3.0	
使用環境条件			
使用周囲温度		[°C]	-10～40
保存温度		[°C]	-40～85
保護構造		IP 50	
試験 / 認証			
EMC		EN IEC 61000-6-4	放射妨害波耐性 / 住宅・商業・軽工業環境
		EN IEC 61000-6-2	ノイズ耐性 / 産業環境
衝撃耐性		DIN EN 60068-2-27	50 (x 9.81 m/s²) / (11 ms) 繰返し無し
		DIN EN 60068-2-27	40 (x 9.81 m/s²) / (6 ms) 繰返し有り
振動耐性		DIN EN 60068-2-6	2 (x 9.81 m/s²) / (10～150 Hz)
		DIN EN 60068-2-64	2.3 (x 9.81 m/s²) RMS / (10～500 Hz)
電気的安全性		DIN EN 61010-2-201	電力は必ずPELV回路から供給してください。
機械的仕様			
重量		[g]	978.131
外形寸法		[mm]	126.5 x 29 x 180.4
材質		外装: アルミニウム	
締付トルク		[Nm]	< 5.5
ハードウェア			
プロセッサ		CPU: Dual-Core NVIDIA Denver 2 64 Bit ; ARM Cortex A57; GPU: NVIDIA Pascal 256 CUDA Cores (1,3 TFLOPs) SOM: Nvidia Jetson TX2 4GB Module	
動作メモリ		4GB 128-bit LPDDR4, 1600 MHz - 51.2 GB/s	
大容量ストレージ		16GB eMMC 5.1 Flash	
備考			
梱包数		1 個	

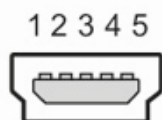


画像処理ユニット(VPU)

OVPAA/RO/E0/E1/NJ TX2/4GB

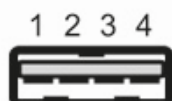
電気接続 - USBソケット

コネクタ式: 1 x mini USBインターフェース



電気接続 - USBソケット Typ A

コネクタ式: 1 x Typ A

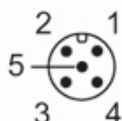


電気接続 - センサインターフェース

コネクタ式: 6 x HFM (Mini-FAKRA) (AMK12A-1M4Z5-A)

電気接続 - 電源 / CAN

コネクタ式: 1 x M12, コーディング: A



1	シールド
2	24 V
3	GND
4	CAN +
5	CAN -

OVP800



画像処理ユニット(VPU)

OVPAA/RO/E0/E1/NJ TX2/4GB

その他のデータ

接続

	Port 0	Port 1	Port 2	Port 3	Port 4	Port 5
例 1	カメラ 1 (3D)	カメラ 2 (3D)	カメラ 1 (2D)	カメラ 2 (2D)	カメラ 3 (3D)	カメラ 4 (3D)
例 2	カメラ 1 (2D)	カメラ 2 (2D)	カメラ 1 (3D)	カメラ 2 (3D)	カメラ 3 (2D)	カメラ 4 (2D)
例 3	カメラ 1 (3D)	カメラ 2 (3D)	カメラ 3 (3D)	カメラ 4 (3D)	カメラ 5 (3D)	カメラ 6 (3D)

0-1、2-3、4-5の各ポート間は必ず同じタイプの画像センサを割り当ててください。

3D画像センサの接続は解像度38k(224×171)とVGAの違いにご注意ください。