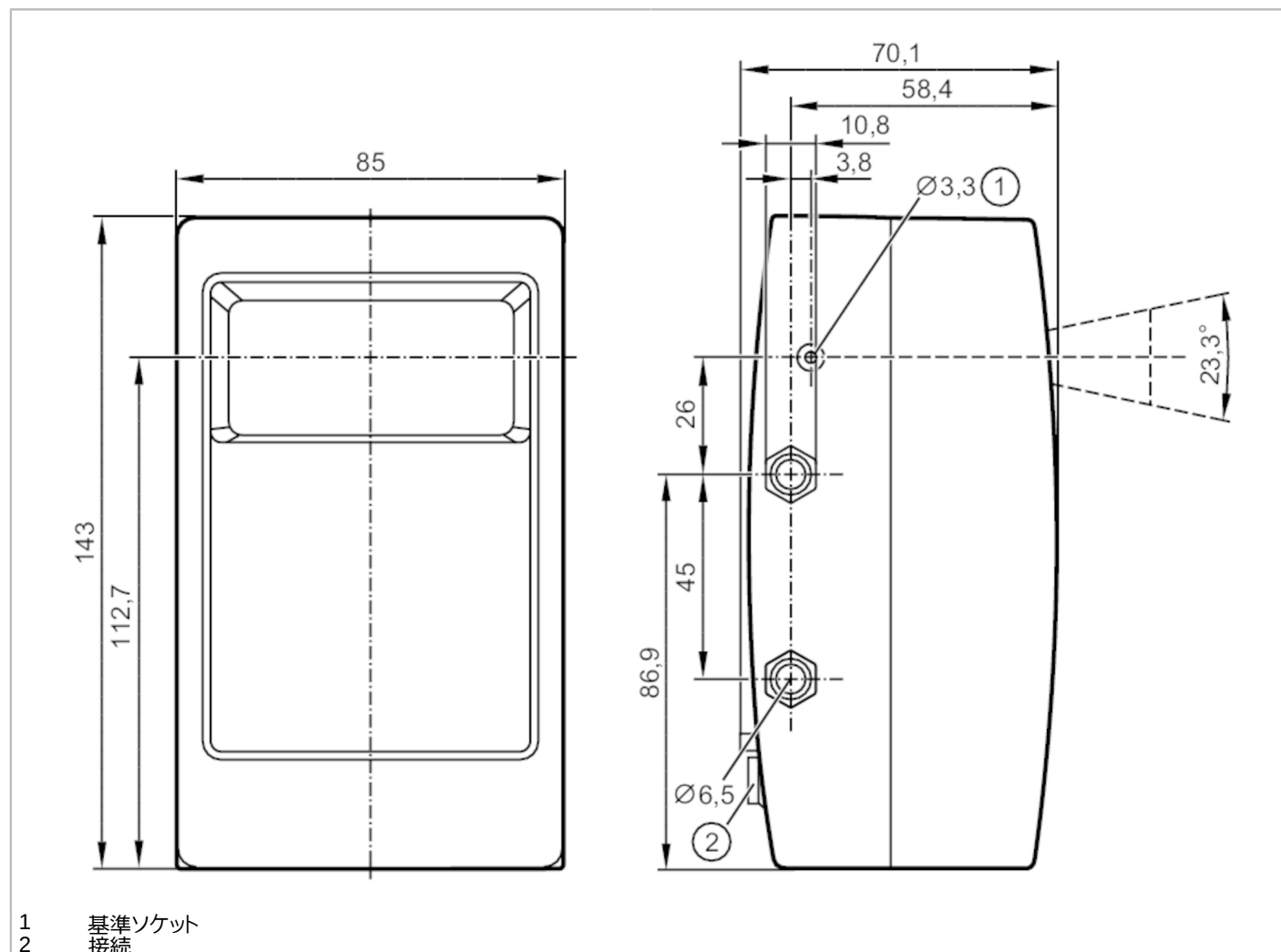


O3M151



建機・特装車アプリケーション用3Dセンサ

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/70



- 1 基準ソケット
2 接続



製品特性

光源		赤外線
画像分解能(3D)	[px]	64 x 16
視野角度 (水平 × 垂直)	[°]	70 x 23
繰返し周波数(3D)	[Hz]	25 / 33 / 50

アプリケーション

アプリケーション	3D画像データ出力
----------	-----------

電氣的仕様

使用電源電圧範囲	[V]	DC 9~32
消費電流	[mA]	< 400
消費電力	[W]	3.6
保護クラス		III
光源		赤外線
イメージセンサ		PMD 3D ToF-Chip

監視範囲

画像分解能(3D)	[px]	64 x 16
-----------	------	---------

O3M151



建機・特装車アプリケーション用3Dセンサ

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/70

視野角度 (水平 × 垂直)	[°]	70 x 23
繰返し周波数(3D)	[Hz]	25 / 33 / 50
ソフトウェア / プログラミング		
メニュー設定		PCおよび ifm Vision Assistantを使用
インターフェース		
通信インターフェース		CAN, Ethernet
CANインターフェース数		1
Ethernet インターフェース数		1
備考		前処理済みデータをCANインターフェース経由で出力
CAN		
伝送レート		250 (125...1000) kBaud
プロトコル		CANopen, UDS
工場出荷時設定		J1939インターフェース: デフォルト設定
		デバイスアドレス (ECU): 239
		UDSインターフェース: 500 (125...1000) kBaud
使用タイプ		パラメータ設定, データ転送
Ethernet		
プロトコル		UDP/IP
工場出荷時設定		IPアドレス: 192.168.1.1
		サブネットマスク: 255.255.255.0
		ターゲットIPアドレス: 255.255.255.255
		ターゲットポート: 42000
使用タイプ		データ転送
使用環境条件		
使用周囲温度	[°C]	-40～85
使用周囲温度に関する注意		フレームレート25 Hz時
保存温度	[°C]	-40～105
保護構造		IP 67, IP 69K, (コネクタおよび／または保護キャップ取付け)
外乱光耐性	[klx]	120
試験 / 認証		
EMC	DIN EN 61000-6-4	産業環境
	DIN EN 61000-6-2	産業環境
衝撃耐性	DIN EN 60068-2-27	30 (x 9.81 m/s ²) / 6 ms 連続衝撃
振動耐性	DIN EN 60068-2-6	10 (x 9.81 m/s ²) / 10～500 Hz 正弦波
	DIN EN 60068-2-64	10～2000 Hz ノイズ
電氣的安全性	DIN EN 61010-2-201	感電に対する保護、電氣的衝撃、感電 / 電力は必ずPELV回路から供給してください。
MTTF	[年]	78
機械的仕様		
重量	[g]	1087
外形寸法	[mm]	143 x 85 x 70.1
材質		外装: アルミニウムダイキャスト, プレート: Gorilla Glass(化学強化ガラス)
アクセサリ		
付属品		保護キャップ

O3M151



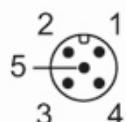
建機・特装車アプリケーション用3Dセンサ

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/70

備考	
備考	センサの動作には照明ユニット が必要になります。 センサと照明ユニットの接続には、ifmの専用ケーブルのみ使用 してください。(コード No. E3M121, E3M122 またはE3M123) 機能別の性能値は関連資料をご参照ください。
梱包数	1 個

電気接続 - CAN

コネクタ式: 1 x M12, コーディング: A



1	シールド
2	9~32 V
3	GND
4	CAN-H
5	CAN-L

電気接続 - Ethernet

コネクタ式: 1 x M12, コーディング: D



1	TD +
2	RD +
3	TD -
4	RD -

その他のデータ

レンズ歪み補正後視野サイズ

測定範囲 / 距離 [m]	長さ [m]	幅 [m]
5	7	2
10	14	4.1
15	21	6.5
30	42	12.2

O3M151



建機・特装車アプリケーション用3Dセンサ

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/70

測定距離 物体検出時

検出対象	アプリケーション条件	測定範囲 [m]
車両	晴 (~120 klx)	0.25~30
	曇 (~20 klx)	0.25~40
	夜間	0.25~50
人	晴 (~120 klx)	0.25~12
	曇 (~20 klx)	0.25~16
	夜間	0.25~20
反射材	晴 (~120 klx)	1~40
	曇 (~20 klx)	1~60
	夜間	1~80

ファームウェアのバリエーション:

物体検出

測定距離 領域検出時(ROI)

アプリケーション条件	測定範囲 [m]
	標準値
晴 (~120 klx)	0.25~12
曇 (~20 klx)	0.25~15
夜間	0.25~30

ファームウェアのバリエーション:

距離画像/基本機能

精度

アプリケーション条件	精度 [cm]
	標準値
晴 (~120 klx)	± 15
曇 (~20 klx)	± 10
夜間	± 5

ファームウェアのバリエーション:

距離画像/基本機能