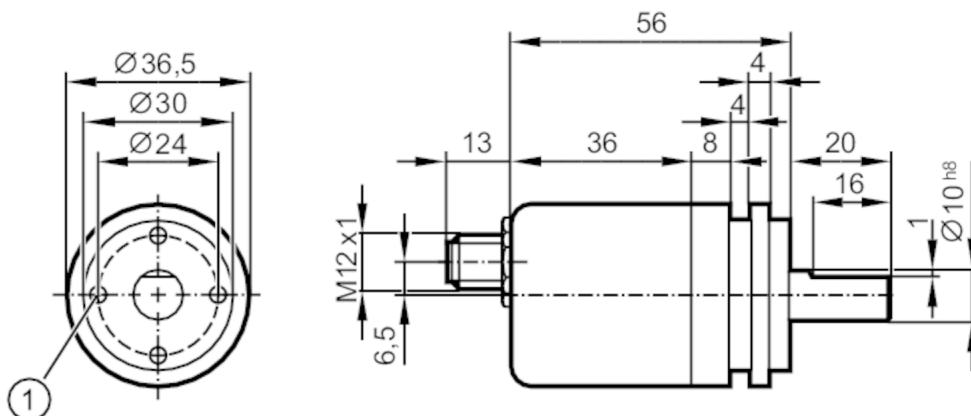


RM9003



Apsolutni enkoder s višestrukim namotom i čvrstom osovino

RMS0024-C24/UST



1 M4 dubina 6 mm



Značajke proizvoda

Rezolucija	4096 koraci; 4096 okretaji; 24 Bit
Komunikacijsko sučelje	CAN
Dizajn osovine	čvrsta osovina
Promjer osovine [mm]	10

Primjena

Načelo funkcije	apsolutno
Vrsta obrtaja	višeokretajno

Električni podaci

Radni napon [V]	9...30 DC
Potrošnja struje [mA]	< 100; ((10 V DC) ; ≤ 50 (24 V DC))
Zaštitna klasa	III
Zaštita od obrnutog polariteta	da

Izlazi

Izlazna funkcija	CANopen sučelje
Zaštita od kratkog spoja	da
Kod	binarno

Raspon mjera/postavki

Rezolucija	4096 koraci; 4096 okretaji; 24 Bit
------------	------------------------------------

Točnost / odstupanja

Preciznost [°]	0,08
----------------	------

Softver / programiranje

Opcije za namještanje parametra	postavka CAN; smanjenje; zadano; Brzina prijenosa; Smjer okretanja; Node ID
---------------------------------	---

Sučelja

Komunikacijsko sučelje	CAN
Broj sučelja CAN	1

CAN

Protokol	CANopen
----------	---------



Apsolutni enkoder s višestrukim namotom i čvrstom osovinom

RMS0024-C24/UST

Tvorničke postavke	Brzina prijenosa: 125 kBit/s
	ID čvora: 32
Inačica	DSP - 406 V3.1; DS 301 V4.02; DS 306 V2.0
Završni otpornik	da

Radni uvjeti

Temperatura okoline [°C]	-40...85
Zaštita	IP 68; IP 69K

Testovi / odobrenja

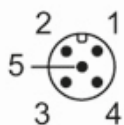
Otpornost na udarce	200 g (11 ms)
Otpornost na vibracije	30 g (10...1000 Hz)
MTTF [godina]	240

Mehanički podaci

Težina [g]	228,2
Dimenzije [mm]	Ø 36,5 / L = 100
Materijali	prirubnica: Aluminijski; kućni poklopac: Čelik nivo-otporno katodno potapanje
Maks. obrtaji, mehanički [U/min]	6000
Maks. početni zakretni moment [Nm]	5
Zakretni moment referentne temperature [°C]	20
Dizajn osovine	čvrsta osovina
Promjer osovine [mm]	10
Materijal osovine	čelik (1,4104)
Maks. aksijalno opterećenje osovine (na kraju osovine) [N]	180
Maks. radijalno opterećenje osovine (na kraju osovine) [N]	180
Pričvrstna prirubnica	Sinkrona prirubnica

Električni priključak

Poveznik: 1 x M12, aksijalno; kodiranje: A



1	CAN_GND
2	VBBc
3	GND (PE)
4	CAN_High
5	CAN_Low