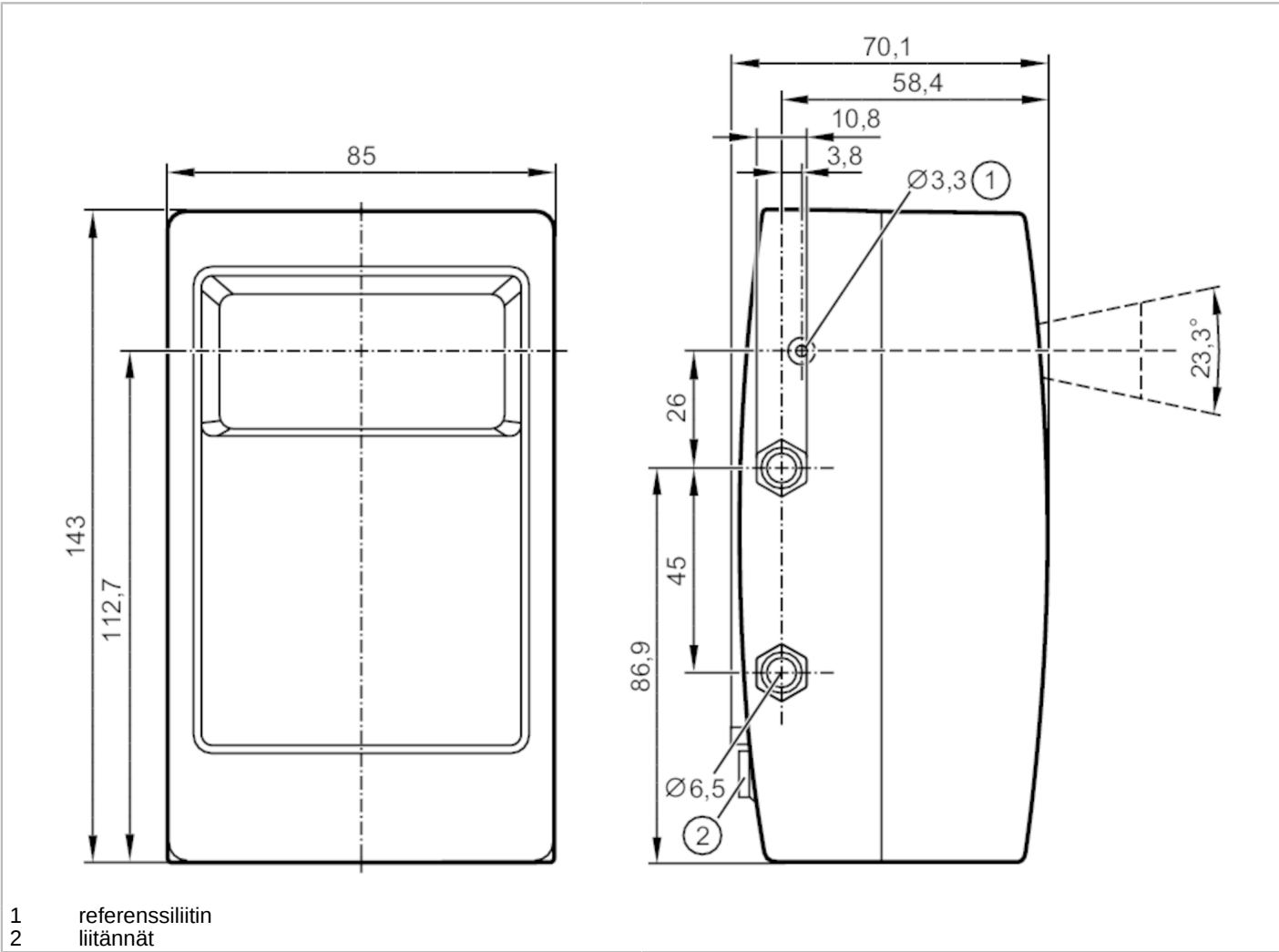


O3M151



3D-anturi liikkuvan kaluston sovellutuksiin

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/70



1 referenssiliitin
2 liitännät



Tuotteen ominaisuudet

Valolaji		infrapuna
3D-kuvaresoluutio	[px]	64 x 16
Kuvakulma 3D	[°]	70 x 23
Kuvan virkistystaajuus 3D	[Hz]	25 / 33 / 50

Sovellutus

Sovellutus	3D-kuvadatalähtö
------------	------------------

Sähköiset tiedot

Käyttöjännite	[V]	9...32 DC
Virrankulutus	[mA]	< 400
Tehonkulutus	[W]	3,6
Suojausluokka		III
Valolaji		infrapuna
Hahmontunnistin		PMD 3D ToF-Chip

Tunnistusalue

3D-kuvaresoluutio	[px]	64 x 16
-------------------	------	---------



3D-anturi liikkuvan kaluston sovellutuksiin

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/70

Kuvakulma 3D	[°]	70 x 23
Kuvan virkistystaajuus 3D	[Hz]	25 / 33 / 50
Ohjelmisto / ohjelmointi		
Parametrintilamahdollisuudet	PC ja ifm Vision Assistant -ohjelmisto	
Liitännät		
Tiedonsiirtoliitäntä	CAN; Ethernet	
CAN-liitäntöjen lukumäärä	1	
Ethernet-liitäntöjen lukumäärä	1	
Liitäntöjä koskeva huomautus	Esikäsitellyn datan lähetys CAN-liitännän kautta	
CAN		
Tiedonsiirtonopeus	250 (125...1000) kBaud	
Protokolla	CANopen; UDS	
Tehdasasetukset	J1939-liitäntä: Oletus	
	laiteosoite (ECU) : 239	
	UDS-liitäntä : 500 (125...1000) kBaud	
Käyttötyyppi	parametrien asetus ; Tiedonsiirto	
Ethernet		
Protokolla	UDP/IP	
Tehdasasetukset	IP-osoite: 192.168.1.1	
	Aliverkon peite: 255.255.255.0	
	kohde IP-osoite : 255.255.255.255	
	kohdeportti : 42000	
Käyttötyyppi	Tiedonsiirto	
Käyttöolosuhteet		
Ympäristölämpötila	[°C]	-40...85
Huomautus / ympäristölämpötila	kuvan virkistystaajuudella 25 Hz	
Varastointilämpötila	[°C]	-40...105
Suojausluokka	IP 67; IP 69K; (liittimet ja suojahatut kytkettyinä)	
Maks. immuniteetti ulkoisia valolähteitä kohtaan	[klx]	120
Hyväksynnät / testit		
EMC	DIN EN 61000-6-4	teollisuusympäristö
	DIN EN 61000-6-2	teollisuusympäristö
Iskunkestävyys	DIN EN 60068-2-27	30 g / 6 ms törmäys
Tärinänkestävyys	DIN EN 60068-2-6	10 g / 10...500 Hz siniaalto
	DIN EN 60068-2-64	10...2000 Hz kohina
Sähköinen turvallisuus	DIN EN 61010-2-201	sähköisku / jännitesyöttö ainoastaan PELV-piirien kautta
MTTF	[vuotta]	78
Mekaaniset tiedot		
Paino	[g]	1087
Mitat	[mm]	143 x 85 x 70,1
Materiaalit	kotelo: alumiinipainevalu; levy : gorillalasi	



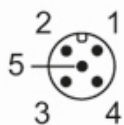
3D-anturi liikkuvan kaluston sovellutuksiin

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/70

Tarvikkeet	
Toimitettavat osat	Suojakannet
Huomautuksia	
Huomautuksia	Valaistusyksikkö tarvitaan anturin käyttämiseksi.
	Käytä ainoastaan alkuperäisiä ifm-liitinkaapeleita anturin ja valaistusyksikön kytkemiseen.
	Toimintokohtaiset suorituskykyarvot löytyvät k.o. laitteen dokumentoinnista.
Pakkausyksikkö	1 kpl

Sähköinen liitäntä - CAN

Pistokeliitäntä: 1 x M12; koodaus: A



1	vaippa
2	9...32 V
3	GND
4	CAN-H
5	CAN-L

Sähköinen liitäntä - Ethernet

Pistokeliitäntä: 1 x M12; koodaus: D



1	TD +
2	RD +
3	TD -
4	RD -

Muut tiedot

kuva-alueen koko linssivääristymien korjauksella

mittaalue / etäisyys [m]	Pituus [m]	leveys [m]
5	7	2
10	14	4,1
15	21	6,5
30	42	12,2



3D-anturi liikkuvan kaluston sovellutuksiin

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/70

mittausalue, kohteentunnistus

kohteen tyyppi / kohteen koko	sovellusolosuhteet	Mittausalue [m]
ajoneuvo	aurinkoinen (~120 klx)	0,25...30
	pilvinen (~20 klx)	0,25...40
	hämäryys	0,25...50
henkilö	aurinkoinen (~120 klx)	0,25...12
	pilvinen (~20 klx)	0,25...16
	hämäryys	0,25...20
retroheijastin	aurinkoinen (~120 klx)	1...40
	pilvinen (~20 klx)	1...60
	hämäryys	1...80
ohjelmistovariantti:		OD kohteentunnistus

mittausalue, ROI

sovellusolosuhteet	Mittausalue [m]
	tyypillinen arvo
aurinkoinen (~120 klx)	0,25...12
pilvinen (~20 klx)	0,25...15
hämäryys	0,25...30
ohjelmistovariantti :	DI / BF etäisyyskuva, perustoiminnot

mittaustarkkuus

sovellusolosuhteet	mittaustarkkuus [cm]
	tyypillinen arvo
aurinkoinen (~120 klx)	± 15
pilvinen (~20 klx)	± 10
hämäryys	± 5
ohjelmistovariantti :	DI / BF etäisyyskuva, perustoiminnot