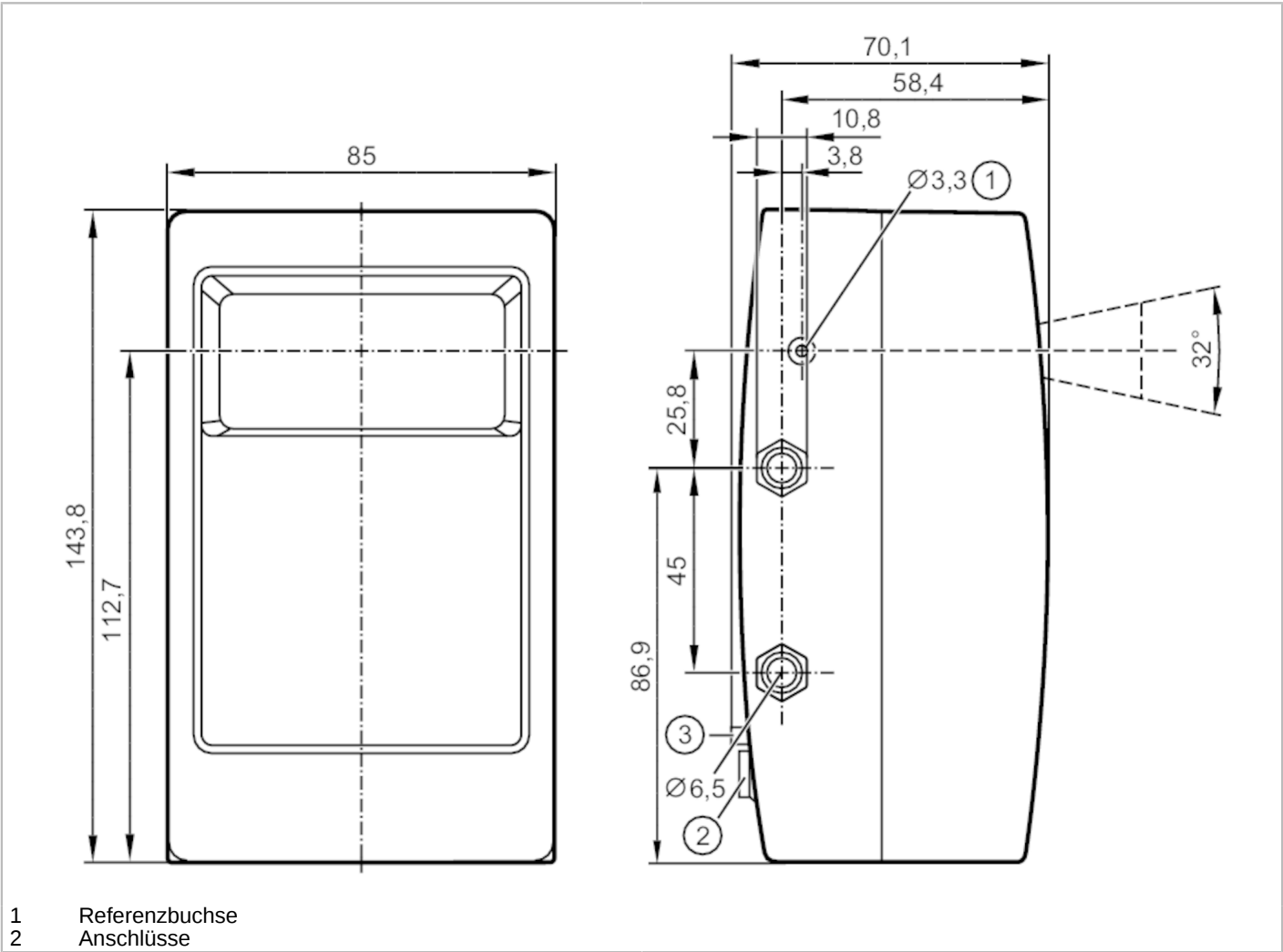


O3M161



3D-Sensor für mobile Anwendungen

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/95



- 1 Referenzbuchse
- 2 Anschlüsse



Produktmerkmale

Lichtart	Infrarotlicht
Bildauffösung 3D [px]	64 x 16
Öffnungswinkel 3D [°]	95 x 32
Bildwiederholffrequenz 3D [Hz]	25 / 33 / 50

Einsatzbereich

Applikation	Ausgabe von 3D-Bilddaten
-------------	--------------------------

Elektrische Daten

Betriebsspannung [V]	9...32 DC
Stromaufnahme [mA]	< 400
Leistungsaufnahme [W]	3,6
Schutzklasse	III
Lichtart	Infrarotlicht
Bildsensor	PMD 3D ToF-Chip

Erfassungsbereich

Bildauffösung 3D [px]	64 x 16
-----------------------	---------



3D-Sensor für mobile Anwendungen

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/95

Öffnungswinkel 3D	[°]	95 x 32
Bildwiederholfrequenz 3D	[Hz]	25 / 33 / 50
Software / Programmierung		
Parametriermöglichkeiten	Über PC mit ifm Vision Assistant	
Schnittstellen		
Kommunikationsschnittstelle	CAN; Ethernet	
Anzahl der CAN Schnittstellen	1	
Anzahl der Ethernet Schnittstellen	1	
Hinweis zu Schnittstellen	Vorverarbeitete Datenausgabe über CAN-Schnittstelle	
CAN		
Übertragungsrate	250 (125...1000) kBaud	
Protokoll	CANopen; UDS	
Werkseinstellungen	J1939 Schnittstelle: Default	
	Device-Adresse (ECU): 239	
	UDS-Schnittstelle: 500 (125...1000) kBaud	
Verwendungstyp	Parametrierung; Datenübertragung	
Ethernet		
Protokoll	UDP/IP	
Werkseinstellungen	IP-Adresse: 192.168.1.1	
	Subnetzmaske: 255.255.255.0	
	Ziel-IP-Adresse: 255.255.255.255	
	Zielport: 42000	
Verwendungstyp	Datenübertragung	
Umgebungsbedingungen		
Umgebungstemperatur	[°C]	-40...85
Hinweis zur Umgebungstemperatur	bei Bildwiederholfrequenz von 25 Hz	
Lagertemperatur	[°C]	-40...105
Schutzart	IP 67; IP 69K; (mit aufgeschraubten Steckverbindern oder Verschlusskappen)	
Max. Fremdlichtsicherheit	[klx]	120
Zulassungen / Prüfungen		
EMV	DIN EN 61000-6-4	industrielle Umgebung
	DIN EN 61000-6-2	industrielle Umgebung
Schockfestigkeit	DIN EN 60068-2-27	30 g / 6 ms Dauerschock
Vibrationsfestigkeit	DIN EN 60068-2-6	10 g / 10...500 Hz Gleitsinus
	DIN EN 60068-2-64	10...2000 Hz Rauschen
Elektrische Sicherheit	DIN EN 61010-2-201	elektrischer Schlag / elektrische Versorgung nur über PELV-Stromkreise
MTTF	[Jahre]	78
Mechanische Daten		
Gewicht	[g]	1059,85
Abmessungen	[mm]	143,8 x 85 x 70,1
Werkstoffe	Gehäuse: Aluminiumdruckguss; Scheibe: Gorillaglas	



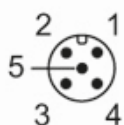
3D-Sensor für mobile Anwendungen

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/95

Zubehör	
Lieferumfang	Schutzkappen
Bemerkungen	
Bemerkungen	Die Beleuchtungseinheit ist für den Betrieb des Sensors erforderlich.
	Sensor und Beleuchtungseinheit nur mit original ifm-Kabel verbinden.
	Die funktionsspezifischen Leistungswerte befinden sich in der zugehörigen Dokumentation.
Verpackungseinheit	1 Stück

Elektrischer Anschluss - CAN

Steckverbindung: 1 x M12; Codierung: A



1	Abschirmung
2	9...32 V
3	GND
4	CAN-H
5	CAN-L

Elektrischer Anschluss - Ethernet

Steckverbindung: 1 x M12; Codierung: D



1	TD +
2	RD +
3	TD -
4	RD -

Weitere Daten

Bildfeldgröße mit Verzeichnungskorrektur

Messbereich / Abstand [m]	Länge [m]	Breite [m]
5	11	2,9
10	21,8	5,7
15	32,7	8,6
30	65	17



3D-Sensor für mobile Anwendungen

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/95

Messbereich für Objekterkennung

Objekttyp / Objektgröße	Einsatzbedingung	Messbereich [m]
Fahrzeug	sonnig (~120 klx)	0,25...21
	wolkig (~20 klx)	0,25...30
	Dunkelheit	0,25...35
Person	sonnig (~120 klx)	0,25...9
	wolkig (~20 klx)	0,25...12
	Dunkelheit	0,25...15
Retroreflektor	sonnig (~120 klx)	1...29
	wolkig (~20 klx)	1...42
	Dunkelheit	1...55
Softwarevariante:		OD Objekterfassung

Messbereich für ROI

Einsatzbedingung	Messbereich [m]
	typischer Wert
sonnig (~120 klx)	0,25...8
wolkig (~20 klx)	0,25...11
Dunkelheit	0,25...21
Softwarevariante :	DI / BF Distance Image Basisfunktionen

Messgenauigkeit

Einsatzbedingung	Messgenauigkeit [cm]
	typischer Wert
sonnig (~120 klx)	± 15
wolkig (~20 klx)	± 10
Dunkelheit	± 5
Softwarevariante :	DI / BF Distance Image Basisfunktionen