

# OVP801



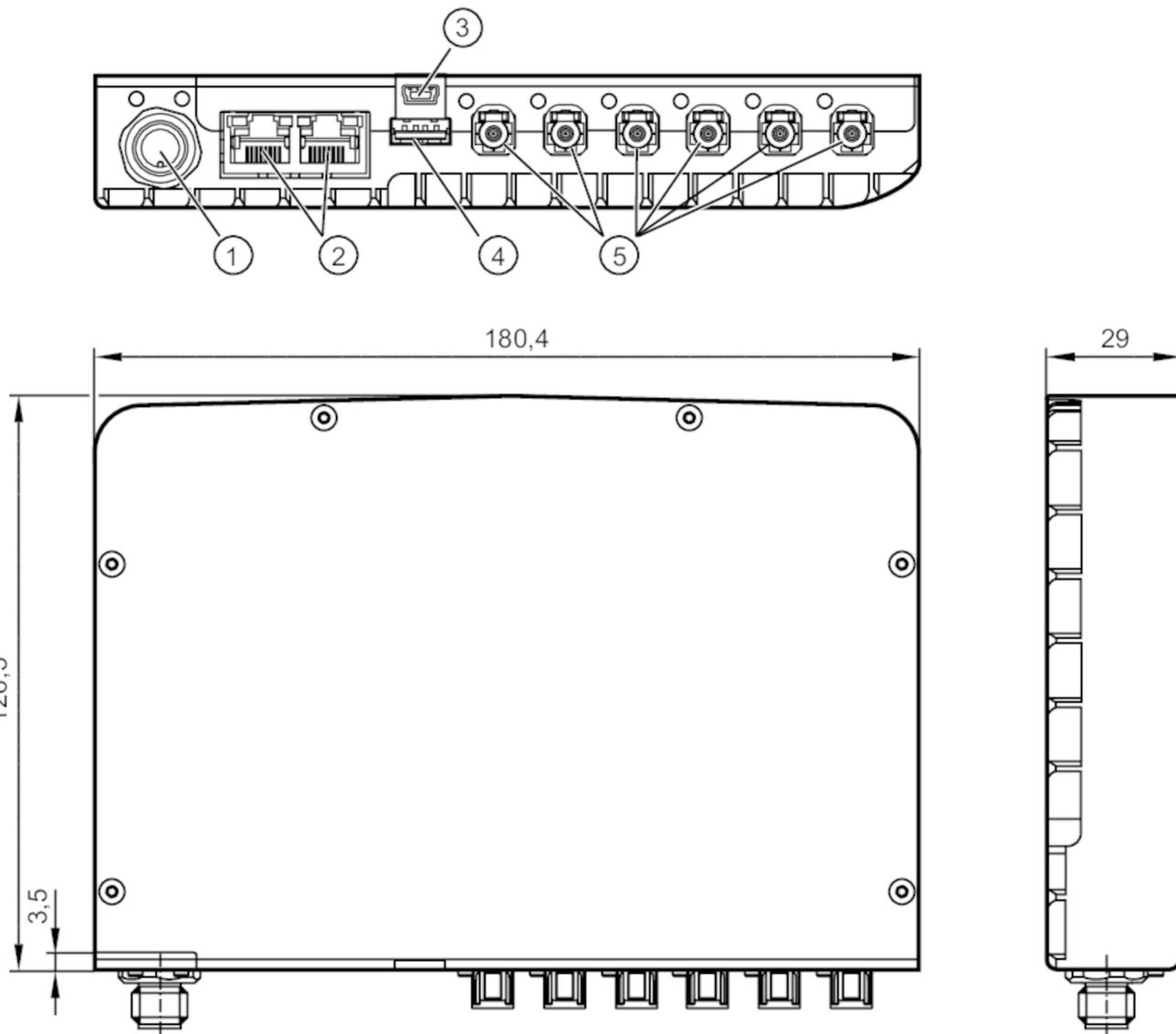
视频处理单元( VPU )

OVPAA/RO/E0/E1/NJ TX2/4GB/ODS

停产产品 - 存档登录

替代产品: OVP811

请注意: 如果选择替代产品和附件, 其技术参数可能有所不同。



- 1 电源 / CAN接口
- 2 以太网 2 x RJ45
- 3 mini USB接口 2.0
- 4 USB接口 3.0
- 5 接口 摄像头 x 6 HFM



## 应用

应用

用于防碰撞的ODS( 障碍物检测系统 )

## 电气数据

工作电压

[V]

19.2...28.8 DC

电流消耗最大值

[mA]

3025; (625 + (n x 800) n = 摄像头数)

# OVP801



视频处理单元( VPU )

OVPAA/RO/E0/E1/NJ TX2/4GB/ODS

消耗功率	[W]	40.8; (15 + n x 8,6; n = 摄像头数)
<b>接口</b>		
CAN接口数		1
以太网接口数		2
USB接口数		2
<b>CAN</b>		
协议		自由协议
<b>以太网</b>		
传输标准		1GBase-T
传输率		1000 MBit/s
连接件型号		RJ45
协议		TCP/IP
出厂设置		IP地址: 192.168.0.69 子网络面具: 255.255.255.0 (Class C) gateway IP address: 192.168.0.201 MAC address: 参见型号标示
<b>传感器接口</b>		
传输标准		FPD-Link
连接件型号		HFM (Mini-FAKRA)
接口说明		用于ODS功能( 障碍物检测系统 )的摄像头数量: 请参见操作使用说明书
<b>USB</b>		
连接件型号		Mini-USB; 类型A
版本		2.0; 3.0
<b>工作条件</b>		
环境温度	[°C]	-10...40
存储温度	[°C]	-40...85
外壳防护等级		IP 50
<b>认证/测试</b>		
EMC电磁兼容	EN IEC 61000-6-4	干扰辐射 / 住宅、商业和轻工业环境
	EN IEC 61000-6-2	抗扰度 / 工业环境
抗冲击	DIN EN 60068-2-27	50 g / (11 ms) 不重复
	DIN EN 60068-2-27	40 g / (6 ms) 重复的
抗震	DIN EN 60068-2-6	2 g / (10...150 Hz)
	DIN EN 60068-2-64	2.3 g RMS / (10...500 Hz)
电气安全	DIN EN 61010-2-201	仅通过PELV电路供电
<b>机械技术数据</b>		
重量	[g]	978.131
尺寸	[mm]	126.5 x 29 x 180.4
原材料		外壳: 铝
拧紧扭矩	[Nm]	< 5.5
<b>硬件</b>		
处理器		CPU: Dual-Core NVIDIA Denver 2 64 Bit ; ARM Cortex A57; GPU: NVIDIA Pascal 256 CUDA Cores (1,3 TFLOPs) SOM: Nvidia Jetson TX2 4GB Module
工作存储器		4GB 128-bit LPDDR4, 1600 MHz - 51.2 GB/s

# OVP801



视频处理单元( VPU )

OVPAA/RO/E0/E1/NJ TX2/4GB/ODS

大容量存储

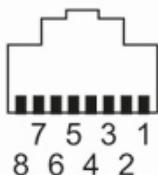
16GB eMMC 5.1 Flash

注释

包装单位

1 件

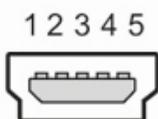
## 电气连接 - Ethernet RJ45连接件



1	TX +
2	TX -
3	RX +
4	不接线
5	不接线
6	RX -
7	不接线
8	不接线

## 电气连接 - USB插口

接插件: 1 x mini USB接口



## 电气连接 - USB插口 Typ A

接插件: 1 x Typ A



## 电气连接 - 传感器接口

接插件: 6 x HFM (Mini-FAKRA) (AMK12A-1M4Z5-A)

# OVP801

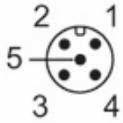


视频处理单元( VPU )

OVPAA/RO/E0/E1/NJ TX2/4GB/ODS

## 电气连接 - 电源 / CAN

接插件: 1 x M12; 译码: A



1	屏蔽
2	24 V
3	GND
4	CAN +
5	CAN -

## 其他数据

接口

	Port 0	Port 1	Port 2	Port 3	Port 4	Port 5
示例 1	摄像头 1 (3D-38k)	摄像头 2 (3D-38k)	摄像头 1 (2D)	摄像头 2 (2D)	摄像头 3 (3D-38k)	
示例 2	摄像头 1 (2D)	摄像头 2 (2D)	摄像头 1 (3D-38k)	摄像头 2 (3D-38k)	摄像头 3 (2D)	摄像头 4 (2D)
示例 3	摄像头 1 (3D-38k)	摄像头 2 (3D-38k)	----	摄像头 4 (3D-VGA)	----	

端口0和1、2和3以及4和5必须分配至相同的图像传感器类型。

请在连接摄像头时注意区分38k和VGA类型的3D图像传感器。

## 典型检测范围

目标 / 物体高度	摄像头	安装位置	典型检测范围 *
落地叉车	O3R225 105°	20...30 cm	1.3 m
	O3R225 105°	55...60 cm	1.5 m
	O3R222 60°	55...60 cm	2.5 m
悬臂叉车	O3R225 105°	20...30 cm	2.1 m
	O3R225 105°	55...60 cm	2.1 m
	O3R222 60°	55...60 cm	3.0 m
7 cm 立方体 (18%)	O3R225 105°	20...30 cm	1.6 m
	O3R225 105°	55...60 cm	1.6 m
	O3R222 60°	55...60 cm	2.5 m

\* 测试 - 条件:

室内

速度:  $\leq 2$  m/s

密封、轻微不均匀的表面