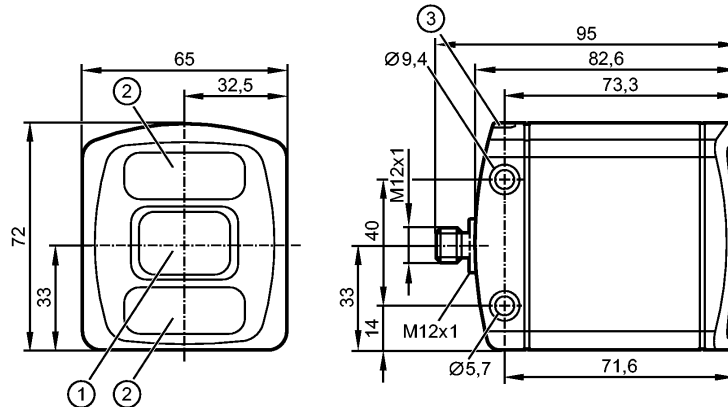


O3D304

O3DIRDKG/E1/GM/W/70

Objekterkennung



- 1: Objektiv
- 2: Beleuchtungseinheit
- 3: LED 2-farbig (gelb/grün)



Produktmerkmale

3D Sensor

Steckverbindung

Geräteschnittstellen: Digital Ein-/Ausgang; Analog Ausgang; Ethernet

Öffnungswinkel 70° x 51° (horizontal x vertikal)

Bildauflösung 176 x 132 Pixel

PMD 3D ToF (Time of Flight) Sensor zur

- Objektvermessung
- Vollständigkeitsüberwachung
- Füllstandsüberwachung
- Abstandsüberwachung
- Volumenüberwachung

Elektrische Daten

Betriebsspannung	[V]	20,4...28,8 DC; nach EN 61131-2
Stromaufnahme	[mA]	< 2400 Spitzenstrom gepulst; typ. Mittelwert 420; max. Mittelwert 1600
Leistungsaufnahme	[W]	10 *)
Schutzklasse		III (PELV)
Sensorart		PMD 3D ToF-Chip

Eingänge

Beschaltung	2 Eingänge (konfigurierbar), 24 V PNP/NPN gem. IEC 61131-2 Typ 3
Trigger	extern; 24 V PNP/NPN gem. IEC 61131-2 Typ 3

Ausgänge

Ausgang	digitale Ausgänge: 3 Ausgänge (konfigurierbar), 24 V PNP/NPN, gem. IEC 61131-2 analoge Ausgänge: 1 Ausgang (konfigurierbar als Strom- oder Spannungsausgang) **)
Strombelastbarkeit je Ausgang	[mA] 100
Spannungsabfall	[V] < 1
Kurzschlusschutz	getaktet
Überlastfest	ja
Analogausgang	
Genauigkeit (vom Endwert)	1 % ***)



O3D304

O3DIRDKG/E1/GM/W/70

Objekterkennung

Auflösung		12 Bit
Stromausgang [mA]		4...20
- Max. Bürde [Ω]		500
- Min. Bürde [Ω]		230
Spannungsausgang [V]		0...10
- Min. Bürde [Ω]		10000

Erfassungsbereich

Arbeitsabstand [mm]		300...8000 ****)
Max. Messbereich [m]		30 *****)
Auflösung Bildpunkte [Pixel]		176 x 132
Öffnungswinkel [°]		70 x 51 *****)
Bildwiederholrate max. [Hz]		25

Software / Programmierung

Parametriermöglichkeiten		Über PC mit ifm Vision Assistant
--------------------------	--	----------------------------------

Schnittstellen

Parametrierschnittstelle		Ethernet TCP/IP: 10Base-T / 100Base-TX
Prozessschnittstelle		Ethernet TCP/IP: 10Base-T / 100Base-TX, Ethernet/IP, PROFINET IO
IP-Adresse		192.168.0.69
Subnetzmaske		255.255.255.000
Gateway IP-Adresse		192.168.0.201

Umgebungsbedingungen

Fremdlichtsicherheit [klx]		8; *****)
Umgebungstemperatur [°C]		-10...50
Lagertemperatur [°C]		-40...85
Schutzart		IP 65 / IP 67

Zulassungen / Prüfungen

EMV	DIN EN 61000-6-4	Störemission / industrielle Umgebung
	DIN EN 61000-6-2	Störfestigkeit / industrielle Umgebung
Schockfestigkeit	DIN EN 60068-2-27	50 g / (11 ms) nicht wiederholend
	DIN EN 60068-2-27	40 g / (6 ms) wiederholend
Vibrationsfestigkeit	DIN EN 60068-2-6	2 g / (10...150 Hz)
	DIN EN 60068-2-64	2,3 g RMS / (10...500 Hz)
Elektrische Sicherheit	DIN EN 61010-2-201 Elektrische Versorgung nur über PELV-Stromkreise	
Photobiologische Sicherheit	Infrarot LED (850 nm) Freie Gruppe (nach DIN EN 62471)	

Mechanische Daten

Gehäusewerkstoffe	Gehäuse: Aluminiumdruckguss; Frontscheibe: Gorilla Glass; Funktionsanzeige: PA (Polyamid)	
Anzugsdrehmoment [Nm]	0,8 (Schutzkappe)	

Anzeigen / Bedienelemente

Anzeige	Funktionsanzeige 2 LED grün Ethernet Betrieb 2 LED gelb Schaltein-/ausgang 1 Schaltein-/ausgang 2	
---------	---	--

Elektrischer Anschluss

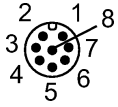
Anschluss	M12-Steckverbindung	
-----------	---------------------	--

O3D304

O3DIRDKG/E1/GM/W/70

Objekterkennung

Anschlussbelegung



- M12: Versorgung und Schaltein-/ausgänge
- 1: U+
 - 2: Triggereingang
 - 3: GND
 - 4: Schaltausgang 1 (digital oder analog)
 - 5: Schaltausgang 3 Ready
 - 6: Schaltausgang 2 (digital)
 - 7: Schalteingang 1
 - 8: Schalteingang 2



- M12: Ethernet
- 1: TD +
 - 2: RD +
 - 3: TD -
 - 4: RD -

Sonstige Ausstattung

Interne Beleuchtung	Infrarot LED (850 nm) Unsichtbare Strahlung Licht emittierender Dioden
---------------------	---

Zubehör

Zubehör (mitgeliefert)	Schutzkappen
------------------------	--------------

Bemerkungen

Bemerkungen	<p>*) typischer Wert</p> <p>**) Der Analogausgang kann anstelle des digitalen Schaltausgangs 1 verwendet werden</p> <p>***) Funktionsart Stromausgang (siehe Bedienungsanleitung)</p> <p>****) bei 18% Reflektivität und 200 mm x 200 mm Objektgröße</p> <p>*****) abhängig von Einstellungen und Reflektivität, typisch bis zu 5000 mm</p> <p>*****) nominaler Wert ohne Verzeichnungskorrektur</p> <p>*****) bis 100 klx sind möglich bei verringerter Messgenauigkeit und Reproduzierbarkeit</p>
-------------	---

Verpackungseinheit	[Stück]	1
--------------------	---------	---

Weitere Daten

Bildfeldgröße

Messbereich / Abstand [m]	ohne Verzeichnungskorrektur		mit Verzeichnungskorrektur	
	Länge [m]	Breite [m]	Länge [m]	Breite [m]
0,50	0,47	0,68	0,40	0,55
1,00	0,94	1,36	0,80	1,10
2,00	1,88	2,72	1,60	2,20
3,00	2,82	4,08	2,40	3,30
4,00	3,76	5,44	3,20	4,40
5,00	4,70	6,80	4,00	5,50

Reproduzierbarkeit der Abstandsmessung eines Einzelpixels

Gemessen in Bildmitte bei 20°C Umgebungstemperatur.

Die Reproduzierbarkeit kann mit den Filterfunktionen optimiert werden.

Messbereich / Abstand [m]	Typische Reproduzierbarkeit (1 Sigma) der Abstandsmesswerte auf grauen Objekten (18 % Reflektivität) [mm]	Typische Genauigkeit [mm]
0,3...1,0	± 10	± 9
1,0...3,0	± 14	± 9



O3D304

O3DIRDKG/E1/GM/W/70

Objekterkennung

3,0...5,0	± 23	± 13
5,0...7,0	± 34	± 18
7,0...8,0	± 55	± 24

Temperaturdrift

Typ. Temperaturdrift von -10...+50 °C [mm/K]	0,3
--	-----

Relative Genauigkeit

Gemessen bei einer Reflektivität von 18% bis 90%.

Relative Genauigkeit, typisch [mm]	± 7
------------------------------------	-----

Einstellparameter

Parameter	Einstellbereich
Triggermodus	kontinuierlich Prozessschnittstelle positive Flanke negative Flanke

Objektvermessung

Genauigkeit bei Objektvermessung

- Angaben gültig für
- quaderförmige Objekte
 - Reflektivität 6...90 %, nicht glänzend
 - minimale Objektgröße 100 x 100 x 100 mm
 - Objekt in Bildmitte
 - Objektgeschwindigkeit < 0,2 m/s

Messbereich / Abstand [m]	Typische Genauigkeit der Messwerte für Objektgröße (Länge, Breite, Höhe) [mm]	Typische Genauigkeit der Messwerte für Objektposition (Koordinaten x,y,z) [mm]	Typische Genauigkeit der Messwerte für Drehwinkel [°]
1,0...3,0	± 12	± 6	± 1,3

Weitere Daten zur Objektvermessung

Bildwiederholffrequenz [Hz]	1
Arbeitsabstand [m]	0,3...5

Vollständigkeitsüberwachung

Mindesthöhe von Objekten bei Vollständigkeitsüberwachung

	Objektgeschwindigkeit 0...0,2 m/s	Objektgeschwindigkeit > 0,2 m/s
Mindesthöhe (typisch)	25 mm	45 mm

Weitere Daten zur Vollständigkeitsüberwachung

Die Bildwiederholffrequenz wird durch das Verwenden der Ankerfunktion reduziert.	
Bildwiederholffrequenz [Hz]	5
Arbeitsabstand [m]	0,3...5
Maximale Gebindegröße (orthogonale Gebindeanordnung)	64 Objekte

Füllstands- und Abstandsüberwachung

Reproduzierbarkeit bei Füllstands- und Abstandsüberwachung

Gemessen in Bildmitte bei 20°C Umgebungstemperatur.

Die Reproduzierbarkeit kann mit den Filterfunktionen optimiert werden.

Messbereich / Abstand [m]	Typische Reproduzierbarkeit (1 Sigma) der Abstandsmesswerte auf	Typische Reproduzierbarkeit (1 Sigma) einer ROI (Einstellung "ROI-Mittelwert")	Typische Genauigkeit (6-90 % Reflektivität) [mm]

**O3D304**

O3DIRDKG/E1/GM/W/70

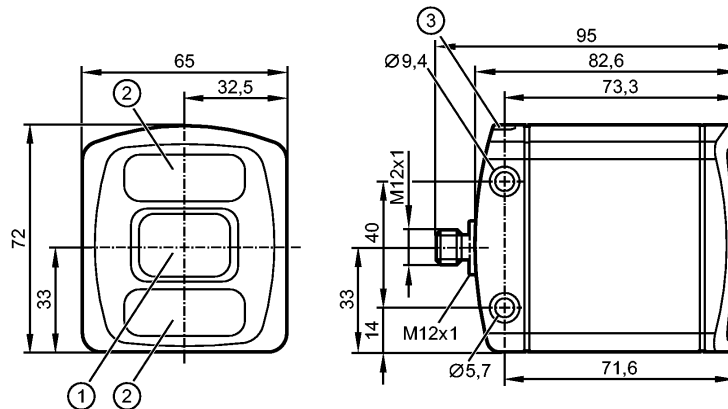
Objekterkennung

	grauen Objekten (18 % Reflektivität) [mm]	von 50x50 Pixel auf grauen Objekten (18 % Reflektivität) [mm]	
0,3...1,0	8	0,4	± 9
1,0...3,0	12	0,5	± 9
3,0...5,0	20	0,9	± 13
5,0...7,0	30	1,2	± 18
7,0...8,0	50	2,0	± 24

O3D304

O3DIRDKG/E1/GM/W/70

Object recognition



- 1: lens
- 2: Illumination unit
- 3: LED 2 colours (yellow/green)



Product characteristics

3D sensor	
Connector	
Device interfaces: digital input/output; analogue output; Ethernet	
Angle of aperture 70° x 51° (horizontal x vertical)	
Image resolution 176 x 132 pixels	
PMD 3D ToF (Time of Flight) sensor for	
- object dimensioning	
- completeness monitoring	
- level monitoring	
- distance monitoring	
- volume monitoring	

Electrical data

Operating voltage	[V]	20.4...28.8 DC; to EN 61131-2
Current consumption	[mA]	< 2400 peak current pulsed; typ. mean value 420; max. mean value 1600
Power consumption	[W]	10 *)
Protection class		III (PELV)
Type of sensor		PMD 3D ToF chip

Inputs

Circuit		2 inputs (configurable), 24 V PNP/NPN to IEC 61131-2 type 3
Trigger		external; 24 V PNP/NPN to IEC61131-2 type 3

Outputs

Output		digital outputs: 3 (configurable), 24 V PNP/NPN acc. to IEC 61131-2 analogue outputs: 1 output (configurable as current or voltage output) **)
Max. current load per output	[mA]	100
Voltage drop	[V]	< 1
Short-circuit protection		pulsed
Overload protection		yes
Analogue output		
Accuracy (of the final value)		1 % ***)
Resolution		12 Bit


O3D304

O3DIRDKG/E1/GM/W/70

Object recognition

current output	[mA]	4...20
- Max. load	[Ω]	500
- Min. load	[Ω]	230
voltage output [V]		0...10
- Min. load [Ω]		10000

Detection range

Operating distance	[mm]	300...8000 ****)
Max. measuring range [m]		30 *****)
Resolution pixels	[pixel]	176 x 132
Angle of aperture	[°]	70 x 51 *****)
Image repetition rate max.	[Hz]	25

Software / programming

Parameter setting options	via PC with ifm Vision Assistant
---------------------------	----------------------------------

Interfaces

parameter setting interface	Ethernet TCP/IP: 10BaseT / 100Base-TX
Process interface	Ethernet TCP/IP: 10Base-T / 100Base-TX, Ethernet/IP, PROFINET IO
IP address	192.168.0.69
subnet mask	255.255.255.000
gateway IP address	192.168.0.201

Environment

Immunity to extraneous light	[klx]	8; *****)
Ambient temperature	[°C]	-10...50
Storage temperature	[°C]	-40...85
Protection		IP 65 / IP 67

Tests / approvals

EMC	DIN EN 61000-6-4	radiation of interference / industrial environments
	DIN EN 61000-6-2	noise immunity / industrial environments
Shock resistance	DIN EN 60068-2-27	50 g / (11 ms) not repetitive
	DIN EN 60068-2-27	40 g / (6 ms) repetitive
Vibration resistance	DIN EN 60068-2-6	2 g / (10...150 Hz)
	DIN EN 60068-2-64	2.3 g RMS / (10...500 Hz)
Electrical safety	DIN EN 61010-2-201 Electrical supply only via PELV circuits	
Photobiological safety	Infrared LED (850 nm) Exempt group (to DIN EN 62471)	

Mechanical data

Housing materials	housing: diecast aluminium; window: Gorilla Glass; Function display: PA (polyamide)
Tightening torque	[Nm] 0.8 (Protective cover)

Displays / operating elements

Display	Function display 2 LED green Ethernet Operation 2 LED yellow Switching input/output 1 Switching input/output 2
---------	---

Electrical connection

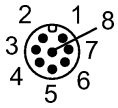
Connection	M12 connector
------------	---------------

Wiring

O3D304

O3DIRDKG/E1/GM/W/70

Object recognition



- M12: Supply and switching inputs/outputs
- 1: U+
 - 2: trigger input
 - 3: GND
 - 4: Switching output 1 (digital or analogue)
 - 5: Switching output 3 Ready
 - 6: Switching output 2 (digital)
 - 7: Switching input 1
 - 8: Switching input 2



- M12: Ethernet
- 1: TD +
 - 2: RD +
 - 3: TD -
 - 4: RD -

Other technical data

Integrated lighting	Infrared LED (850 nm) Invisible radiation of light-emitting diodes
---------------------	---

Accessories

Accessories (included)	Protective covers
------------------------	-------------------

Remarks

Remarks	<p>*) typical value **) The analog output may be used instead of digital output 1 ***) function mode current output (see operating instructions) ****) with reflectivity of 18 % and object size of 200 mm x 200 mm *****) depending on settings and reflectivity, typically up to 5000 mm *****) nominal value without lens distortion correction *****) up to 100 klx possible with reduced measuring accuracy and repeatability</p>
---------	--

Pack quantity	[piece]	1
---------------	---------	---

Other data

Field of view size

Measuring range / distance [m]	without lens distortion correction		with lens distortion correction	
	Length [m]	Width [m]	Length [m]	Width [m]
0.50	0.47	0.68	0.40	0.55
1.00	0.94	1.36	0.80	1.10
2.00	1.88	2.72	1.60	2.20
3.00	2.82	4.08	2.40	3.30
4.00	3.76	5.44	3.20	4.40
5.00	4.70	6.80	4.00	5.50

Repeatability of the distance measurement of an individual pixel

Measured in the centre of the image at an ambient temperature of 20°C .

The repeatability can be optimised with the filter functions.

Measuring range / distance [m]	Typical repeatability (1 Sigma) of the measured distance values on grey objects (18 % reflectivity) [mm]	Typical accuracy [mm]
0.3...1.0	± 10	± 9
1.0...3.0	± 14	± 9
3.0...5.0	± 23	± 13
5.0...7.0	± 34	± 18



O3D304

O3DIRDKG/E1/GM/W/70

Object recognition

7.0...8.0	± 55	± 24
-----------	------	------

Temperature drift

Typ. temperature drift of -10...+50 °C [mm/K]	0.3
---	-----

Relative accuracy

Measured at a reflectivity of 18% to 90%.

Relative accuracy, typical [mm]	± 7
---------------------------------	-----

Setting parameters

Parameter	Setting range
Trigger mode	continuous Process interface positive edge negative edge

Dimensioning of the object

Accuracy of dimensioning of the object

- Indications valid for
- rectangular objects
 - reflectivity 6...90 %, non-shiny
 - minimum object size 100 x 100 x 100 mm
 - object in centre of the image
 - object speed < 0.2 m/s

Measuring range / distance [m]	Typical accuracy of the measured values for object size (length, width, height) [mm]	Typical accuracy of the measured values for object position (coordinates x, y, z) [mm]	Typical accuracy of the measured values for angle of rotation [°]
1.0...3.0	± 12	± 6	± 1.3

More data for dimensioning of the object

Image repetition frequency [Hz]	1
Operating distance [m]	0.3...5

Completeness monitoring

Minimum height of objects for completeness monitoring

	Object speed 0...0.2 m/s	Object speed > 0.2 m/s
Minimum height (typical)	25 mm	45 mm

More data for completeness monitoring

The image repetition frequency is reduced by using the anchor function.

Image repetition frequency [Hz]	5
Operating distance [m]	0.3...5
Packaging size (orthogonal packaging arrangement)	64 objects

Level and distance monitoring

Repeatability with level and distance monitoring

Measured in the centre of the image at an ambient temperature of 20°C .

The repeatability can be optimised with the filter functions.

Measuring range / distance [m]	Typical repeatability (1 Sigma) of the measured distance values on grey objects (18 % reflectivity) [mm]	Typical repeatability (1 sigma) of an ROI (setting "ROI average value") of 50x50 pixels on grey objects (18 % reflectivity) [mm]	Typical accuracy (6-90 % reflectivity) [mm]
0.3...1.0	8	0.4	± 9

**O3D304**

O3DIRDKG/E1/GM/W/70

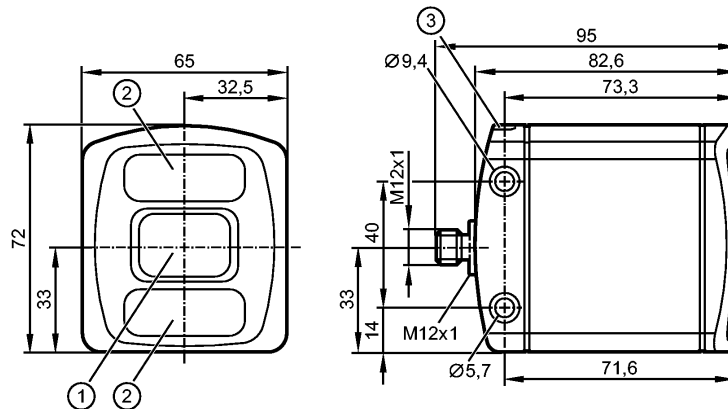
Object recognition

1.0...3.0	12	0.5	± 9
3.0...5.0	20	0.9	± 13
5.0...7.0	30	1.2	± 18
7.0...8.0	50	2.0	± 24

O3D304

O3DIRDKG/E1/GM/W/70

Reconnaissance d'objets



- 1: objectif
- 2: Unité d'éclairage
- 3: LED 2 couleurs (jaune/verte)



Caractéristiques du produit

Détecteur 3D
Raccordement par connecteur
Interfaces de l'appareil : entrée/sortie TOR ; sortie analogique ; Ethernet
Angle d'ouverture 70° x 51° (horizontale x verticale)
Résolution image 176 x 132 pixels
Détecteur PMD 3D ToF (Time of Flight) pour le <ul style="list-style-type: none"> - dimensionnement d'objets - contrôle de complétude - contrôle de niveau - contrôle de distance - contrôle de volume

Données électriques

Tension d'alimentation	[V]	20,4...28,8 DC; selon EN 61131-2
Consommation	[mA]	< 2400 courant de pointe pulsé ; valeur moyenne type 420 ; valeur moyenne maximum 1600
Puissance absorbée	[W]	10 *)
Classe de protection		III (PELV)
Type de capteur		puce PMD 3D ToF

Entrées

Technologie	2 entrées (à configurer), 24 V PNP/NPN selon CEI 61131-2 type 3
Trigger	externe; 24 V PNP/NPN selon CEI61131-2 type 3

Sorties

Sortie	sorties TOR : 3 sorties (à configurer), 24 V PNP/NPN, selon CEI 61131-2 sorties analogiques : 1 sortie (à configurer comme sortie courant ou sortie tension)**)	
Courant max. par sortie	[mA]	100
Chute de tension	[V]	< 1
Protection courts-circuits		pulsé
Protection surcharges		oui
Sortie analogique		
Précision (de la valeur finale)		1 % ***)


O3D304

O3DIRDKG/E1/GM/W/70

Reconnaissance d'objets

Résolution		12 Bit
sortie courant	[mA]	4...20
- Charge maxi	[Ω]	500
- Charge mini	[Ω]	230
sortie tension [V]		0...10
- Charge mini [Ω]		10000

Portée

Portée de travail	[mm]	300...8000 ****)
Etendue de mesure max. [m]		30 ****)
Résolution pixels	[pixels]	176 x 132
Angle d'ouverture	[°]	70 x 51 *****)
Taux d'échantillonnage des images max.	[Hz]	25

Logiciel / programmation

Possibilités de paramétrage		via le PC avec ifm Vision Assistant
-----------------------------	--	-------------------------------------

Interfaces

Interface de paramétrage		Ethernet TCP/IP : 10BaseT / 100Base-TX
Interface process		Ethernet TCP/IP: 10Base-T / 100Base-TX, Ethernet/IP, PROFINET IO
Adresse IP		192.168.0.69
Masque subnet		255.255.255.000
adresse IP passerelle		192.168.0.201

Conditions d'utilisation

Protection lumière extérieure	[klx]	8; *****)
Température ambiante	[°C]	-10...50
Température de stockage	[°C]	-40...85
Protection		IP 65 / IP 67

Tests / Homologations

CEM	DIN EN 61000-6-4	émission / pour environnements industriels
	DIN EN 61000-6-2	immunité aux parasites / pour environnements industriels
Tenue aux chocs	DIN EN 60068-2-27	50 g / (11 ms) non répétitifs
	DIN EN 60068-2-27	40 g / (6 ms) répétitifs
Tenue aux vibrations	DIN EN 60068-2-6	2 g / (10...150 Hz)
	DIN EN 60068-2-64	2,3 g RMS / (10...500 Hz)
Sécurité électrique	DIN EN 61010-2-201 Alimentation électrique seulement via circuits TBTP	
Sécurité photobiologique	LED infrarouge (850 nm) groupe sans risque (selon DIN EN 62471)	

Données mécaniques

Matières boîtier	boîtier: aluminium moulé sous pression; panneau avant : Gorilla Glass; Indication de fonction: PA (polyamide)	
Couple de serrage	[Nm]	0,8 (Capuchon protecteur)

Afficheurs / éléments de service

Indication	Indication de fonction 2 LED vert Ethernet Disponibilité 2 LED jaune Entrée/sortie de commutation 1 Entrée/sortie de commutation 2	
------------	--	--

Raccordement électrique

O3D304

O3DIRDKG/E1/GM/W/70

Reconnaissance d'objets

Raccordement	Connecteur M12
Branchement	
	<p>M12: Alimentation et entrées/sorties de commutation</p> <p>1: U+</p> <p>2: entrée trigger</p> <p>3: GND</p> <p>4: Sortie de commutation 1 (digital oder analog)</p> <p>5: Sortie de commutation 3 Ready</p> <p>6: Sortie de commutation 2 (digital)</p> <p>7: entrée de commutation 1</p> <p>8: entrée de commutation 2</p>
	<p>M12: Ethernet</p> <p>1: TD +</p> <p>2: RD +</p> <p>3: TD -</p> <p>4: RD -</p>

Autres données techniques

Eclairage interne	LED infrarouge (850 nm) Rayonnement invisible de diodes électroluminescentes
-------------------	---

Accessoires

Accessoires (fournis)	Capuchons protecteurs
-----------------------	-----------------------

Remarques

Remarques	<p>*) valeur typique</p> <p>**) La sortie analogique peut être utilisée au lieu de la sortie de commutation TOR 1</p> <p>***) mode de fonctionnement sortie courant (voir notice d'utilisation)</p> <p>****) avec une réflectivité de 18 % et une taille d'objet de 200 mm x 200 mm</p> <p>*****) selon les réglages et la réflectivité, typiquement jusqu'à 5000 mm</p> <p>*****) valeur nominale sans correction de distorsion</p> <p>*****) jusqu'à 100 klx possible avec une précision de mesure réduite et un bruit augmenté</p>
-----------	---

Quantité	[pièce]	1
----------	---------	---

Données supplémentaires

Taille du champ de vue

Etendue de mesure / distance [m]	sans correction de distorsion		avec correction de distorsion	
	Longueur [m]	Largeur [m]	Longueur [m]	Largeur [m]
0,50	0,47	0,68	0,40	0,55
1,00	0,94	1,36	0,80	1,10
2,00	1,88	2,72	1,60	2,20
3,00	2,82	4,08	2,40	3,30
4,00	3,76	5,44	3,20	4,40
5,00	4,70	6,80	4,00	5,50

Répétabilité de la mesure de distance d'un pixel individuel

Mesurée au milieu de l'image à une température ambiante de 20 °C.

Les fonctions filtres permettent une optimisation de la répétabilité.

Etendue de mesure / distance [m]	Répétabilité typique (1 sigma) des valeurs mesurées de distance sur des objets gris (18 % réflectivité) [mm]	Précision typique [mm]
----------------------------------	--	------------------------



O3D304

O3DIRDKG/E1/GM/W/70

Reconnaissance d'objets

0,3...1,0	± 10	± 9
1,0...3,0	± 14	± 9
3,0...5,0	± 23	± 13
5,0...7,0	± 34	± 18
7,0...8,0	± 55	± 24

Evolution de la température

Dérive de la température typ. de -10...+50 °C [mm/K]	0,3
--	-----

Précision relative

mesurée à une réflectivité de 18 % à 90 %

Précision relative, typique [mm]	± 7
----------------------------------	-----

Paramètres de réglage

Paramètre	Plage de réglage
Mode trigger	continue Interface process front positif Front négatif

Dimensionnement d'objets

Précision pour le dimensionnement d'objets

- Indications valables pour
- objets parallélépipédiques
 - réflectivité de 6...90 %, non brillant
 - taille minimum de l'objet 100 x 100 x 100 mm
 - objet dans le milieu de l'image
 - vitesse de l'objet < 0,2 m/s

Etendue de mesure / distance [m]	Précision typique des valeurs mesurées pour la taille de l'objet (longueur, largeur, hauteur) [mm]	Précision typique des valeurs mesurées pour la position de l'objet (coordonnées x, y, z) [mm]	Précision typique des valeurs mesurées pour l'angle de rotation [°]
1,0...3,0	± 12	± 6	± 1,3

Données supplémentaires pour le dimensionnement de l'objet

Fréquence d'échantillonnage [Hz]	1
Portée de travail [m]	0,3...5

Contrôle de complétude

Hauteur minimum d'objets pour le contrôle de complétude

	Vitesse de l'objet 0...0,2 m/s	Vitesse de l'objet > 0,2 m/s
Hauteur minimum (typique)	25 mm	45 mm

Données supplémentaires pour le contrôle de complétude

La fréquence d'échantillonnage est réduite par l'emploi de la fonction d'ancrage.

Fréquence d'échantillonnage [Hz]	5
Portée de travail [m]	0,3...5
Groupe d'objets (disposition orthogonal des objets)	64 objets

Surveillance de niveau et contrôle de distance

Répétabilité avec surveillance de niveau et contrôle de distance

Mesurée au milieu de l'image à une température ambiante de 20 °C.

Les fonctions filtres permettent une optimisation de la répétabilité.



O3D304

O3DIRDKG/E1/GM/W/70

Reconnaissance d'objets

Etendue de mesure / distance [m]	Répétabilité typique (1 sigma) des valeurs mesurées de distance sur des objets gris (18 % réflectivité) [mm]	Répétabilité typique (1 sigma) d'une zone de recherche (réglage "valeur moyenne ROI") de 50x50 pixels sur des objets gris (réflectivité de 18 %) [mm]	Exactitude typique (réflectivité de 6-90 %) [mm]
0,3...1,0	8	0,4	± 9
1,0...3,0	12	0,5	± 9
3,0...5,0	20	0,9	± 13
5,0...7,0	30	1,2	± 18
7,0...8,0	50	2,0	± 24