



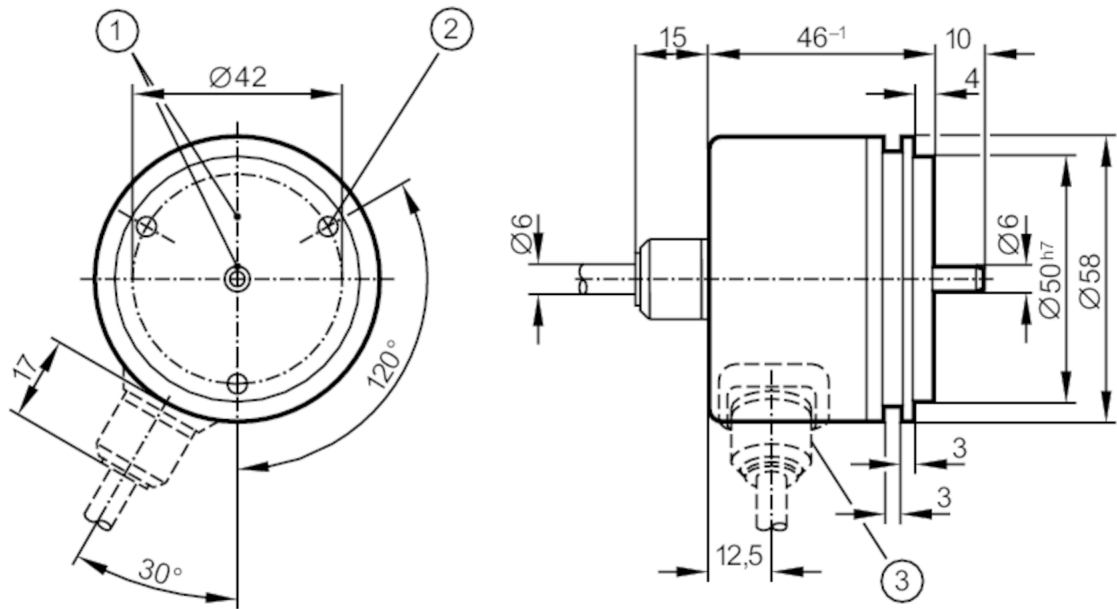
Encóder incremental con eje macizo

RU-2500-I05/P1E

Este artículo ya no está disponible - ficha de archivo

Artículos alternativos: RUP500

Al seleccionar un artículo alternativo tenga en cuenta que los datos técnicos pueden variar.



- 1 Posición de referencia
2 M4 profundidad 5 mm



Características del producto	
Resolución	2500 impulsos
Versión del eje	eje macizo
Diámetro del eje [mm]	6
Campo de aplicación	
Principio de funcionamiento	incremental
Datos eléctricos	
Tolerancia de tensión de alimentación [%]	10
Tensión de alimentación [V]	5 DC
Consumo de corriente [mA]	150
Salidas	
Alimentación	TTL
Corriente máxima por cada salida [mA]	20
Frecuencia de conmutación [kHz]	300
Desfase canal A y B [°]	90
Rango de configuración / medición	
Resolución	2500 impulsos



Encóder incremental con eje macizo

RU-2500-I05/P1E

Condiciones ambientales		
Temperatura ambiente	[°C]	-30...100
Nota sobre la temperatura ambiente		con cable tendido fijo: -30 °C
Temperatura de almacenamiento	[°C]	-30...100
Humedad relativa del aire máx.	[%]	98
Grado de protección		IP 66
Homologaciones / pruebas		
Resistencia a choques		100 g (6 ms)
Resistencia a vibraciones		10 g (55...2000 Hz)
Datos mecánicos		
Peso	[g]	165
Dimensiones	[mm]	Ø 58 / L = 46
Materiales		aluminio
Velocidad de rotación máx. mecánica	[U/min]	12000
Par de apriete inicial máx.	[Nm]	1
Temperatura de referencia par de apriete	[°C]	20
Versión del eje		eje macizo
Diámetro del eje	[mm]	6
Material del eje		1.4104 (acero)
Carga máx. axial en el extremo del eje	[N]	10
Carga máx. radial en el extremo del eje	[N]	20
Brida de fijación		Brida de unión



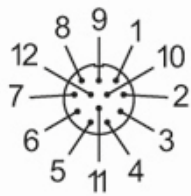
Encóder incremental con eje macizo

RU-2500-I05/P1E

Conexión eléctrica

Cable: 1 m, PUR; axial

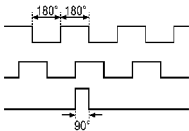
Conector: 1 x M23 (ifm 1001.1)



1	B invertido
2	L+ sensor
3	índice 0
4	índice 0 invertido
5	A
6	A invertido
7	Avería invertido
8	B
9	n.c.
10	0V (Un)
11	0V sensor
13	L+ (Up)
pantalla	Carcasa

Diagramas y curvas

Diagrama de impulsos



giro en el sentido de las agujas del reloj (vista sobre el eje)