

Codeur incrémental à arbre plein

RU-4096-I05/K

Cet article n'est plus disponible - entrée d'archives



- 1 position du repère
2 M4 profondeur 5 mm



Caractéristiques du produit

Résolution	4096 points
Type d'arbre	arbre plein
Diamètre de l'arbre [mm]	6

Application

Principe de fonctionnement	incrémental
----------------------------	-------------

Données électriques

Tolérance de la tension d'alimentation [%]	10
Tension d'alimentation [V]	5 DC
Consommation [mA]	150

Sorties

Technologie	TTL
Courant max. par sortie [mA]	20
Fréquence de commutation [kHz]	300
Déphasage canal A et B [°]	90

Etendue de mesure / plage de réglage

Résolution	4096 points
------------	-------------

Conditions d'utilisation

Température ambiante [°C]	-30...100
---------------------------	-----------



Codeur incrémental à arbre plein

RU-4096-I05/K

Remarque sur la température ambiante	en cas de câble à pose fixe: -30 °C
Température de stockage [°C]	-30...100
Humidité relative de l'air max. [%]	98
Indice de protection	IP 64

Tests / homologations

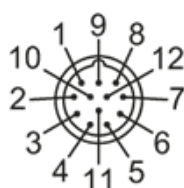
Tenue aux chocs	100 g (6 ms)
Tenue aux vibrations	15 g (55...2000 Hz)

Données mécaniques

Poids [g]	422,4
Dimensions [mm]	Ø 58 / L = 56
Matières	aluminium
Vitesse de rotation mécanique max. [U/min]	12000
Couple de démarrage max. [Nm]	1
Température de référence couple [°C]	20
Type d'arbre	arbre plein
Diamètre de l'arbre [mm]	6
Matière de l'arbre	acier (1.4104)
Charge max. sur l'arbre axiale en bout d'arbre [N]	10
Charge max. sur l'arbre radiale en bout d'arbre [N]	20
Bride de fixation	Flasque synchro

Raccordement électrique

Connecteur: 1 x M23 (ifm 1001.4), radial



rose (1)	B inversé
bleu (2)	L+ détecteur
rouge (3)	index 0
noir (4)	index 0 inversé
brun (5)	A
vert (6)	A inversé
violet (7)	défaut inversé
gris (8)	B
broche 9	n.c.
blanc / vert (10)	0V
blanc (11)	0V détecteur
brun / vert (12)	L+
Blindage	boîtier



Codeur incrémental à arbre plein

RU-4096-I05/K

Diagrammes et courbes

Diagramme d'impulsions



sens de rotation dans le sens horaire (vue sur l'arbre)