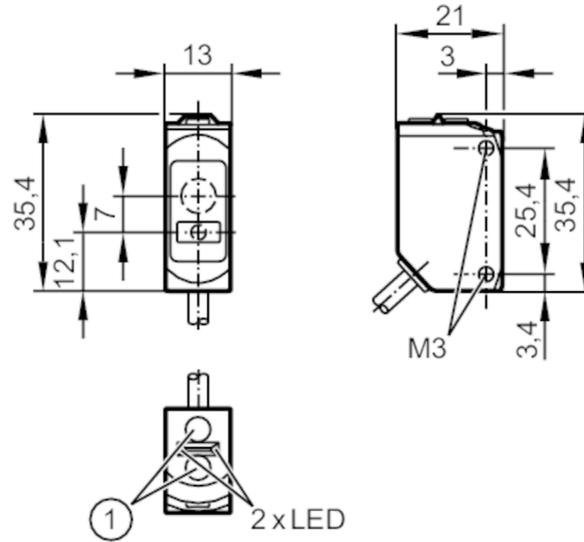




Système réflexion directe avec suppression de l'arrière-plan

O6HLFNKG



- 1 Programmirtaste
le photorécepteur se trouve derrière la lentille supérieure
l'émetteur derrière la lentille inférieure



Caractéristiques du produit

Type de lumière	lumière rouge
Classe de protection laser	1
Boîtier	rectangulaire

Application

Principe de fonctionnement	Système réflexion directe
----------------------------	---------------------------

Données électriques

Tension d'alimentation [V]	10...30 DC
Consommation [mA]	16; (24 V)
Classe de protection	III
Protection contre l'inversion de polarité	oui
Type de lumière	lumière rouge
Longueur d'onde [nm]	650

Sorties

Technologie	NPN
Fonction de sortie	éclairage / obscurcissement; (à sélectionner)
Chute de tension max. sortie de commutation DC [V]	2,5
Courant de sortie (au maintien) de la sortie de commutation DC [mA]	100
Fréquence de commutation DC [Hz]	1000
Protection courts-circuits	oui
Version protection courts-circuits	pulsé



Système réflexion directe avec suppression de l'arrière-plan

O6HLFNKG

Plage évaluable		
Portée	[mm]	1...100; (papier blanc 200 x 200 mm)
Portée objet blanc (rémission 90#%)	[mm]	1...100
Portée objet gris (rémission 18#%)	[mm]	8...100
Portée objet noir (rémission 6#%)	[mm]	12...100
Portée réglable		oui
Diamètre max. du spot lumineux	[mm]	2
Dimensions du spot lumineux valables pour		pour la portée maximale
Interfaces		
Interface de communication		IO-Link
Type de transmission		COM2 (38,4 kBaud)
Révision IO-Link		1.1
Standard SDCI		IEC 61131-9
Profils		Smart Sensor: Device Identification; Device Diagnosis; Teach Channel; Switching Channel; Process Data Variable
Mode SIO		oui
Type de port maître requis		A
Temps de cycle de process min.	[ms]	10
Données process IO-Link (cyclique)	Fonction	longueur en bits
	valeur process	32
	état d'appareil	4
	informations de commutation binaires	1
Fonctions IO-Link (acyclique)		étiquette électronique spécifique application; compteur horaire; compteur de cycles d'enclenchement
DeviceID supportés	Mode fonctionnement	DeviceID
	default	526
Conditions d'utilisation		
Température ambiante	[°C]	-10...60
Protection		IP 65; IP 67
Tests / Homologations		
CEM		EN 60947-5-2
Classe de protection laser		1
Remarque protection laser	Attention:	Lumière laser
	Classe laser:	1
		EN / IEC60825-1:2007
		EN / IEC60825-1:2014
		conforme à 21 CFR Part 1040 à l'exception des déviations suivant Laser Notice No. 50, juin 2007.
MTTF	[Années]	513
Données mécaniques		
Poids	[g]	60,1

O6H703



Système réflexion directe avec suppression de l'arrière-plan

O6H7FNKG

Boîtier		rectangulaire
Dimensions	[mm]	35,4 x 13 x 21
Matières		boîtier: ABS; PPSU; joint d'étanchéité: EPDM
Matière lentille		PMMA
Orientation de la lentille		détection latérale
Couple de serrage	[Nm]	0,5; (vis de fixation)

Afficheurs / éléments de service

Indication	Indication de commutation	1 x LED, jaune
	Disponibilité	1 x LED, vert

Remarques

Remarques	Tension d'alimentation "supply class 2" selon cULus
Quantité	1 pièces

Raccordement électrique

Câble: 2 m, PUR, noir, Ø 3,7 mm; 3 x 0,25 mm²

Données supplémentaires

Répétabilité / précision: 6 σ

	répétabilité des valeurs mesurées	
Abstand	blanc (90 % rémission)	Noir (rémission 6 %...90 %)
20 mm	0,1 mm	0,5 mm
50 mm	0,2 mm	1,0 mm
100 mm	0,5 mm	2,0 mm
	Précision	
Abstand	blanc (90 % rémission)	Noir (rémission 6 %...90 %)
20 mm	± 0,6 mm	± 0,9 mm
50 mm	± 1,5 mm	± 2,0 mm
100 mm	± 3,0 mm	± 4,0 mm

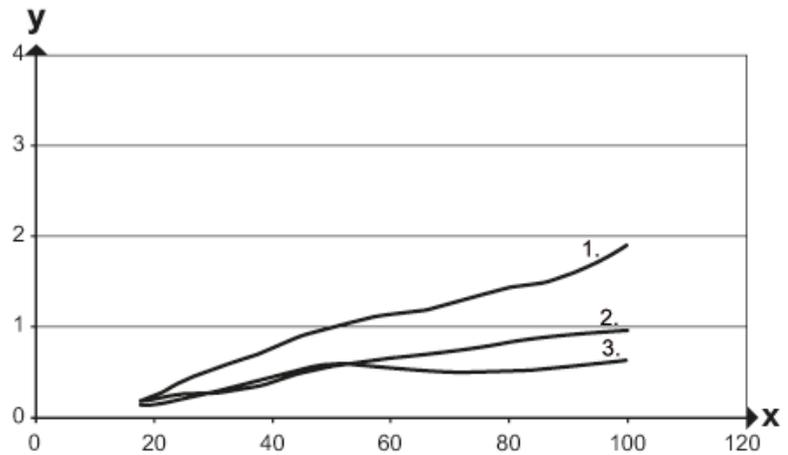
Les valeurs sont valables pour les conditions suivantes :

Lumière parasite sur l'objet	< 10 klx
conditions ambiantes constantes	23 °C / 960 hPa
temps de mise sous tension minimum en minutes	10
IO-Link - mode de mesure	

Système réflexion directe avec suppression de l'arrière-plan

O6HLFNKG

Diagrammes et courbes



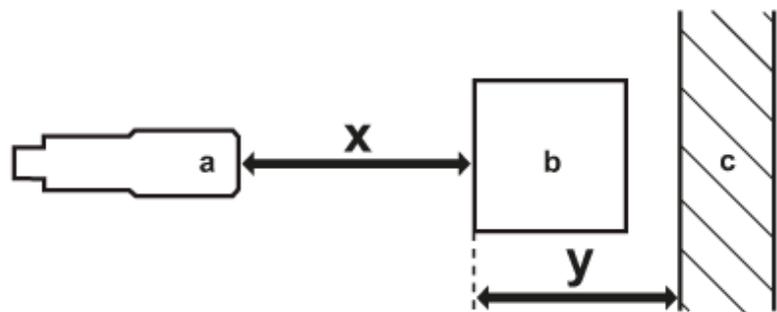
x: distance détecteur / objet [mm]

y: distance min. objet / arrière-plan [mm]

1 = objet noir (6 % rémission) , arrière-plan blanc (rémission 90 %)

2 = objet gris (18 % rémission) , arrière-plan blanc (rémission 90 %)

3 = objet blanc (90 % rémission) , arrière-plan blanc (rémission 90 %)



a: détecteur

b: objet

c: arrière-plan

x: distance détecteur / objet [mm]

y: distance min. objet / arrière-plan [mm]