Capteur d'inclinaison

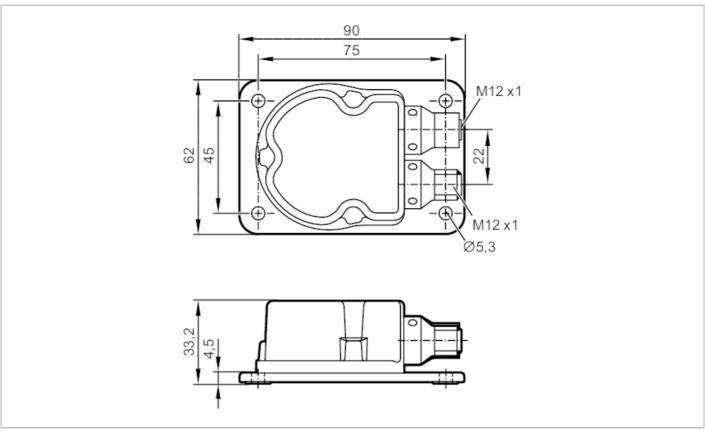
INC-M2M090J-KG/US



Cet article n'est plus disponible - entrée d'archives

Article de remplacement: JN2300

Lorsque vous sélectionnez un autre article possible, veuillez tenir compte des données techniques qui peuvent différer !





Caractéristiques du produit		
Principe de mesure		MEMS capacitif
Interface de communication		CAN
Mesure d'inclinaison		
Nombre d'axes de mesure		2
Zone angulaire	[°]	-4545
Application		
Principe de fonctionnement		statique
Application		Mesure d'inclinaison très précise sur 2 axes pour applications mobiles
Données électriques		
Tension d'alimentation	[V]	9,230 DC
Consommation	[mA]	70; (24 V DC, 25 °C)
Consommation max.	[mA]	405; (9,2 V DC; -40 °C)
Résistance d'isolation min.	[ΜΩ]	100; (500 V DC)
Classe de protection		III
Protection contre l'inversion de polarité		oui

JN2301

Capteur d'inclinaison

INC-M2M090J-KG/US



polarité Retard à la disponibilité [s] 300; (temps d Etendue de mesure / plage de réglage Principe de mesure Mesure d'inclinaison Nombre d'axes de mesure Zone angulaire [°] Fréquence limite [Hz]	de préchauffage; Temps d'initialisation max.: 1000 ms) MEMS capacitif 2 -4545 0,510; (paramétrage) ≤ ± 0,01; (absolu)	
Etendue de mesure / plage de réglage Principe de mesure Mesure d'inclinaison Nombre d'axes de mesure Zone angulaire [°] Fréquence limite [Hz]	MEMS capacitif 2 -4545 0,510; (paramétrage)	
Principe de mesure Mesure d'inclinaison Nombre d'axes de mesure Zone angulaire [°] Fréquence limite [Hz]	2 -4545 0,510; (paramétrage)	
Nombre d'axes de mesure Zone angulaire [°] Fréquence limite [Hz]	2 -4545 0,510; (paramétrage)	
Nombre d'axes de mesure Zone angulaire [°] Fréquence limite [Hz]	-4545 0,510; (paramétrage)	
Zone angulaire [°] Fréquence limite [Hz]	-4545 0,510; (paramétrage)	
Fréquence limite [Hz]	0,510; (paramétrage)	
	≤ ± 0,01; (absolu)	
Précision [°]	= = 0,01, (0,00010)	
Hystérésis [°]	·	
Répétabilité [°]	≤±0,05	
Résolution [°]	≤ ± 0,01	
	0,01	
Coefficient de température [1/K]	≤ ± 0,0008 °	
Interfaces		
Interface de communication	CAN	
Nombre des interfaces CAN	1	
Résistance terminale	oui; (interne ; paramétrage)	
CAN		
Protocole	SAE J1939	
Réglages usine	débit de transmission: 250 kBit/s	
	Adresse matérielle (ECU): 25	
Conditions d'utilisation		
Température ambiante [°C]	-4085	
Température de stockage [°C]	-4085	
Protection	IP 65; IP 67; IP 68; IP 69K	
Tests / Homologations		
CEM DIN EN 61000-4-2 ESD	4 kV CD / 8 kV AD	
DIN EN 61000-4-3 rayonne	ement HF 10 V/m	
DIN EN 61000-4-4 Burst	2 kV	
DIN EN 61000-4-6 parasité le câble	es HF conduits par 10 V	
DIN EN 55022 classe B / C	CISPR 16-2-3 30 - 1000 MHz	
CISPR 25 ECE R 10	30 - 1000 MHz Large bande et bande étroite	
ISO 11452-2 ECE R 10	20 - 2000 MHz / 30 V/m	
ISO 7637-2 ECE R 10	Impulsion 1, 2a, 2b, 3a, 3b, 4 et émission d'impulsions pendant le fonctionnement, la mise sous tension, la mise hors tension	
ISO 7637-3	- 80 V Impulsion a / + 80 V Impulsion b	
Tenue aux chocs DIN EN 60068-2-27	100 g 1 ms / 10000 impacts par axe (X/Y)	
DIN EN 60068-2-29	30 g 6 ms / 24000 choc (chocs permanents)	
Tenue aux vibrations DIN EN 60068-2-64	102000 Hz Test VII / Aléatoire, lieu de	
Dui =11 22222 0 5	montage : carrosserie	
DIN EN 60068-2-6	10500 Hz / 10 g 10 cycles/axe, sinus	
Essai au brouillard salin DIN EN 60068-2-52	niveau de sévérité 5 (Véhicule automobile)	

JN2301

Capteur d'inclinaison

INC-M2M090J-KG/US



Chaleur humide		DIN EN 60068-2-30	55 °C Température max. cyclique / 95 % rh 2 cycles à 24 h	
Norme		Conforme à ECE R 10, rév. 5; ISO 7637-3: 2007-07		
Données mécaniques				
Poids	[g]	4	14,5	
Dimensions	[mm]	90 x 62 x 33,2		
Matières		boîtier: zamac nickelé		
Position de montage		horizontal		
Afficheurs / éléments de service				
Indication		Mode Run	1 x LED, vert	
		erreur	1 x LED, rouge	
Accessoires				
Fourniture		Capuchon protecteur: 1		
Remarques				
Quantité		1 pièces		

Raccordement électrique - CAN-In

Connecteur: 1 x M12; codage: A



1	CAN Blindage
2	+ UB
3	CAN_GND
4	CAN_H
5	CAN_L

Raccordement électrique - CAN-Out

Connecteur: 1 x M12; codage: A



1	CAN Blindage	
2	+ UB	
3	CAN_GND	
4	CAN_H	
5	CAN_L	