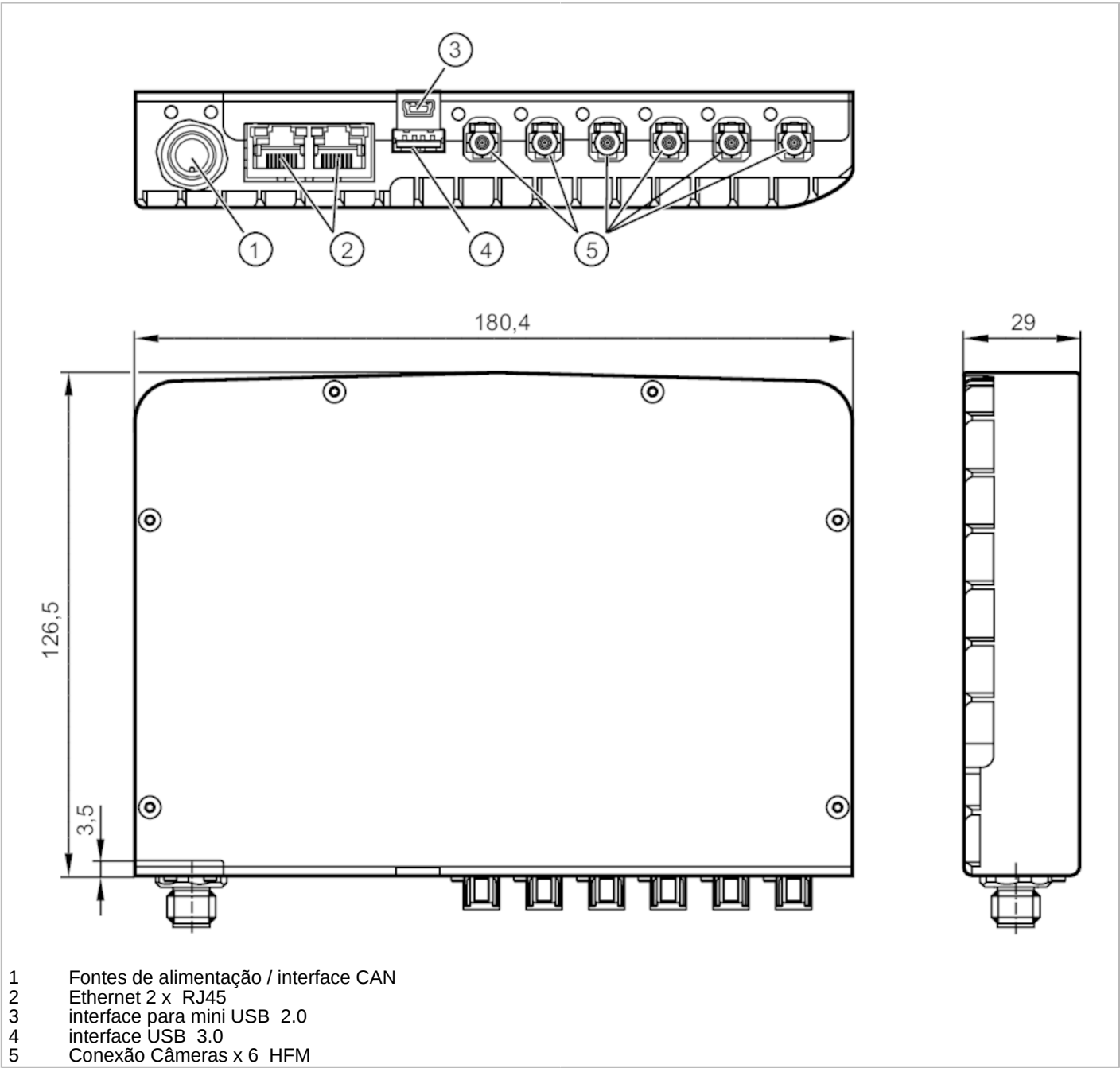


OVP800



Unidade de processamento de vídeo (VPU)

OVPA0/RO/E0/E1/NJ TX2/4GB



Área de aplicação		
Aplicação		Processamento industrial de imagens
Dados elétricos		
Tensão de operação	[V]	19,2...28,8 DC
Consumo de corrente máximo	[mA]	2710; (310 + (n x 800) n = número de câmeras)
Consumo de potência	[W]	33,2; (7,4 + n x ((FPS x 0,32) + 2,2); n = número de câmeras; FPS = taxa de imagens da câmera)



Unidade de processamento de vídeo (VPU)

OVPA/RO/E0/E1/NJ TX2/4GB

Interfaces		
Quantidade de interfaces CAN		1
Quantidade de interfaces Ethernet		2
Quantidade de interfaces USB		2
CAN		
Protocolo		protocolo livre
Ethernet		
Padrão de transmissão		1GBase-T
Taxa de transmissão		1000 MBit/s
Protocolo		TCP/IP
Configurações de fábrica		endereço IP: 192.168.0.69
		máscara da subrede: 255.255.255.0 (Class C)
		endereço IP do gateway: 192.168.0.201
		endereço MAC: consulte a placa de tipo
Interface do sensor		
Padrão de transmissão		FPD-Link
Tipo de conector		HFM (Mini-FAKRA)
Nota sobre as interfaces		número máximo de câmeras: consulte o manual de operação
USB		
Tipo de conector		Mini-USB; tipo A
Versão		2.0; 3.0
Condições ambientais		
Temperatura ambiente [°C]		-10...40
Temperatura de armazenamento [°C]		-40...85
Proteção		IP 50
Certificações / testes		
EMC	EN IEC 61000-6-4	emissão de interferências / setores residenciais, comerciais, empresariais e pequenas empresas
	EN IEC 61000-6-2	imunidade a ruído / Ambiente industrial
Resistência a choques	DIN EN 60068-2-27	50 g / (11 ms) não repetitivo
	DIN EN 60068-2-27	40 g / (6 ms) repetitivo
Resistência à vibrações	DIN EN 60068-2-6	2 g / (10...150 Hz)
	DIN EN 60068-2-64	2,3 g RMS / (10...500 Hz)
Segurança elétrica	DIN EN 61010-2-201	alimentação elétrica somente pelo circuito elétrico PELV
Dados mecânicos		
Peso [g]		978,131
Dimensões [mm]		126,5 x 29 x 180,4
Materiais		invólucro: alumínio
Máx. torque de aperto [Nm]		< 5,5



Unidade de processamento de vídeo (VPU)

OVPA4/RO/E0/E1/NJ TX2/4GB

Hardware

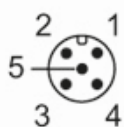
Processador	CPU: Dual-Core NVIDIA Denver 2 64 Bit ; ARM Cortex A57; GPU: NVIDIA Pascal 256 CUDA Cores (1,3 TFLOPs) SOM: Nvidia Jetson TX2 4GB Module
Memória de trabalho	4GB 128-bit LPDDR4, 1600 MHz - 51.2 GB/s
Memória de massa	16GB eMMC 5.1 Flash

Observações

Unidades por embalagem	1 peça
------------------------	--------

conexão elétrica - Fontes de alimentação / CAN

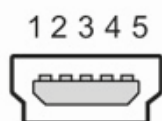
Conexão: 1 x M12; codificação: A



1	tela
2	24 V
3	GND
4	CAN +
5	CAN -

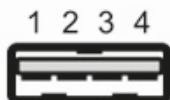
conexão elétrica - conector fêmea USB

Conexão: 1 x interface para mini USB



conexão elétrica - conector fêmea USB Typ A

Conexão: 1 x Typ A



conexão elétrica - interface do sensor

Conexão: 6 x HFM (Mini-FAKRA) (AMK12A-1M4Z5-A)



Unidade de processamento de vídeo (VPU)

OVPA A/RO/E0/E1/NJ TX2/4GB

Outros dados

Conexão

	Port 0	Port 1	Port 2	Port 3	Port 4	Port 5
exemplo 1	câmera 1 (3D)	câmera 2 (3D)	câmera 1 (2D)	câmera 2 (2D)	câmera 3 (3D)	câmera 4 (3D)
exemplo 2	câmera 1 (2D)	câmera 2 (2D)	câmera 1 (3D)	câmera 2 (3D)	câmera 3 (2D)	câmera 4 (2D)
exemplo 3	câmera 1 (3D)	câmera 2 (3D)	câmera 3 (3D)	câmera 4 (3D)	câmera 5 (3D)	câmera 6 (3D)

as portas 0 e 1, 2 e 3, 4 e 5 devem ser atribuídas com o mesmo tipo de sensor de imagem.

observe os diferentes tipos de sensores de imagem 3D 38k e VGA ao conectar as câmeras.