

O3M271



Sensor 3D para aplicações móveis

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/A1/97

Consumo de potência [W]	4,6
Classe de proteção	III
Tipo de luz	luz infravermelha
Sensor de imagem	PMD 3D ToF-Chip / 2D Chip
Saídas	
Saída de vídeo	PAL (720x576)
Faixa de registro	
Resolução de imagem [px]	640 x 480
Resolução da imagem 3D [px]	64 x 16
Ângulo de abertura [°]	155 x 122
Ângulo de abertura 3D [°]	97 x 44
Frequência de atualização de imagem [Hz]	25
Frequência de atualização de imagem 3D [Hz]	25 / 33 / 50
Software / programação	
Possibilidades de ajuste dos parâmetros	via PC com ifm Vision Assistant
Interfaces	
Interface de comunicação	CAN; Ethernet
Quantidade de interfaces CAN	1
Quantidade de interfaces Ethernet	1
Quantidade de interfaces de vídeo (FBAS)	1
Note on interfaces	Emissão de dados pré-processada pela interface CAN
CAN	
Taxa de transmissão	250 (125...1000) kBaud
Protocolo	CANopen; UDS
Configurações de fábrica	interface J1939: falho Endereço do dispositivo (ECU): 239 Interface UDS: 500 (125...1000) kBaud
Tipo utilizado	Configuração de parâmetros; transmissão de dados
Ethernet	
Protocolo	UDP/IP
Configurações de fábrica	endereço IP: 192.168.1.1 máscara da subrede: 255.255.255.0 endereço IP de destino: 255.255.255.255 porta de destino: 42000
Tipo utilizado	transmissão de dados
Condições ambientais	
Temperatura ambiente [°C]	-40...85
Aviso sobre a temperatura do ambiente	na taxa de atualização de 25 Hz
Temperatura de armazenamento [°C]	-40...105

O3M271



Sensor 3D para aplicações móveis

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/A1/97

Umidade relativa do ar máx. [%]	90; (sem condensação)
Altura máx. acima do nível do mar [m]	4000
Proteção	IP 67; IP 69K; (com conectores aparafusados ou tampões)
Imunidade máx. à iluminação externa [klx]	120

Certificações / testes

EMC	DIN EN 61000-6-4	Ambiente industrial
	DIN EN 61000-6-2	Ambiente industrial
Resistência a choques	DIN EN 60068-2-27	30 g / 6 ms choque contínuo
Resistência à vibrações	DIN EN 60068-2-6	10 g / 10...500 Hz seno de deslizamento
	DIN EN 60068-2-64	10...1000 Hz ruído
Segurança elétrica	DIN EN 61010-2-201	choque elétrico / alimentação elétrica somente pelo circuito elétrico PELV
MTTF [anos]	58	

Dados mecânicos

Peso [g]	1154,8
Dimensões [mm]	143,8 x 85 x 70,1
Materiais	invólucro: Fundição de alumínio; disco: gorilla glass

Acessórios

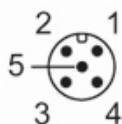
Material incluído	Capas de proteção
-------------------	-------------------

Notas

Notas	A unidade de iluminação é necessária para a operação do sensor. Somente conectar o sensor e a unidade de iluminação com o cabo original da ifm. Os valores de serviço específicos de função estão na documentação correspondente.
Quantidade	1 peça

conexão elétrica - CAN

Conexão: 1 x M12; codificação: A



1	blindagem
2	9...32 V
3	GND
4	CAN-H
5	CAN-L

O3M271



Sensor 3D para aplicações móveis

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/A1/97

conexão elétrica - Ethernet

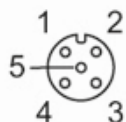
Conexão: 1 x M12; codificação: D



1	TD +
2	RD +
3	TD -
4	RD -

conexão elétrica - vídeo

Conexão: 1 x M12; codificação: A



2	não conectado
3	GND
4	FBAS
5	não conectado

Outros dados

tamanho do campo de visão com correção de distorção

alcance de medição/distância [m]	Comprimento [m]	largura [m]
5	11,3	4,0
10	22,6	8,1
15	33,9	12,1
30	67,8	24,2



Sensor 3D para aplicações móveis

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/A1/97

Faixa de medição para a detecção de objeto

Tipo de objeto / tamanho do objeto	Condições de aplicação	Alcance de medição [m]
Veículo	ensolarado (~120 klx)	0,25...17
	nublado (~20 klx)	0,25...25
	Ambientes escuros	0,25...29
Pessoa	ensolarado (~120 klx)	0,25...7
	nublado (~20 klx)	0,25...10
	Ambientes escuros	0,25...12
Retrorrefletor	ensolarado (~120 klx)	1...24
	nublado (~20 klx)	1...35
	Ambientes escuros	1...46

Versão de software:

Detecção de objeto OD

Faixa de medição para ROI

Condições de aplicação	Alcance de medição [m]
	valor típico
ensolarado (~120 klx)	0,25...7
nublado (~20 klx)	0,25...9
Ambientes escuros	0,25...17

Versão de software :

Funções básicas DI / BF da imagem de distância (Distance Image)

precisão de medição

Condições de aplicação	precisão de medição [cm]
	valor típico
ensolarado (~120 klx)	± 15
nublado (~20 klx)	± 10
Ambientes escuros	± 5

Versão de software :

Funções básicas DI / BF da imagem de distância (Distance Image)