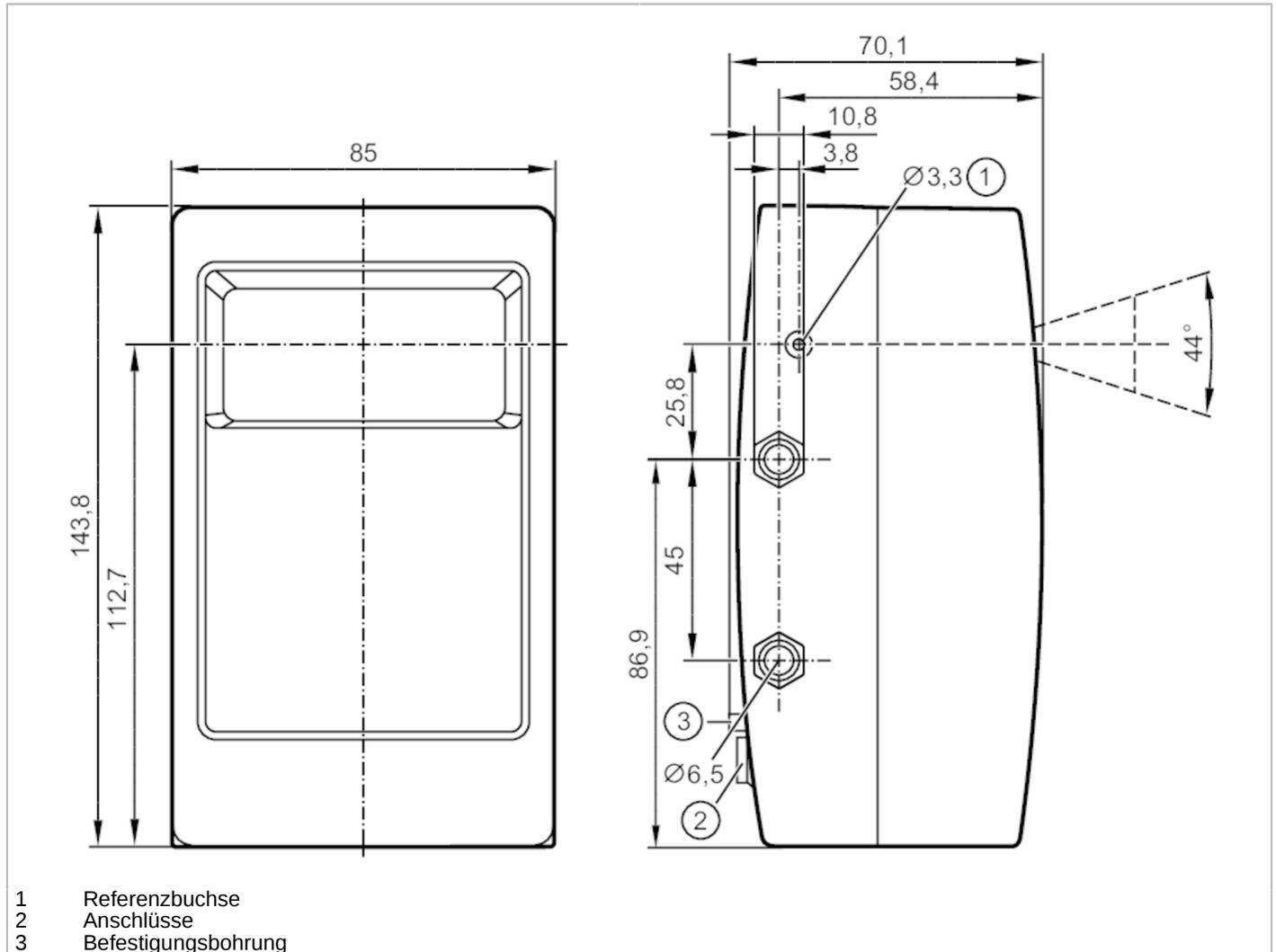


# O3M171



## 3D-Sensor für mobile Anwendungen

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/97



### Produktmerkmale

Lichtart		Infrarotlicht
Bildauflösung 3D	[px]	64 x 16
Öffnungswinkel 3D	[°]	97 x 44
Bildwiederholfrequenz 3D	[Hz]	25 / 33 / 50

### Einsatzbereich

Applikation	Ausgabe von 3D-Bilddaten
-------------	--------------------------

### Elektrische Daten

Betriebsspannung	[V]	9...32 DC
Stromaufnahme	[mA]	< 400
Leistungsaufnahme	[W]	3,6
Schutzklasse		III
Lichtart		Infrarotlicht
Bildsensor		PMD 3D ToF-Chip



## 3D-Sensor für mobile Anwendungen

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/97

Erfassungsbereich		
Bildauflösung 3D	[px]	64 x 16
Öffnungswinkel 3D	[°]	97 x 44
Bildwiederholfrequenz 3D	[Hz]	25 / 33 / 50
Software / Programmierung		
Parametriermöglichkeiten		Über PC mit ifm Vision Assistant
Schnittstellen		
Kommunikationsschnittstelle		CAN; Ethernet
Anzahl der CAN Schnittstellen		1
Anzahl der Ethernet Schnittstellen		1
Hinweis zu Schnittstellen		Vorverarbeitete Datenausgabe über CAN-Schnittstelle
CAN		
Übertragungsrate		250 (125...1000) kBaud
Protokoll		CANopen; UDS
Werkseinstellungen		J1939 Schnittstelle: Default Device-Adresse (ECU): 239 UDS-Schnittstelle: 500 (125...1000) kBaud
Verwendungstyp		Parametrierung; Datenübertragung
Ethernet		
Protokoll		UDP/IP
Werkseinstellungen		IP-Adresse: 192.168.1.1 Subnetzmaske: 255.255.255.0 Ziel-IP-Adresse: 255.255.255.255 Zielport: 42000
Verwendungstyp		Datenübertragung
Umgebungsbedingungen		
Umgebungstemperatur	[°C]	-40...85
Hinweis zur Umgebungstemperatur		bei Bildwiederholfrequenz von 25 Hz
Lagertemperatur	[°C]	-40...105
Schutzart		IP 67; IP 69K; (mit aufgeschraubten Steckverbindern oder Verschlusskappen)
Max. Fremdlichtsicherheit	[klx]	120
Zulassungen / Prüfungen		
EMV	DIN EN 61000-6-4	industrielle Umgebung
	DIN EN 61000-6-2	industrielle Umgebung
Schockfestigkeit	DIN EN 60068-2-27	30 g / 6 ms Dauerschock
Vibrationsfestigkeit	DIN EN 60068-2-6	10 g / 10...500 Hz Gleitsinus
	DIN EN 60068-2-64	10...2000 Hz Rauschen
Elektrische Sicherheit	DIN EN 61010-2-201	elektrischer Schlag / elektrische Versorgung nur über PELV-Stromkreise
MTTF	[Jahre]	78
Mechanische Daten		
Gewicht	[g]	1095,7
Abmessungen	[mm]	143,8 x 85 x 70,1

# O3M171



## 3D-Sensor für mobile Anwendungen

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/97

Werkstoffe Gehäuse: Aluminiumdruckguss; Scheibe: Gorillaglas

### Zubehör

Lieferumfang Schutzkappen

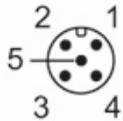
### Bemerkungen

Bemerkungen Die Beleuchtungseinheit ist für den Betrieb des Sensors erforderlich.  
Sensor und Beleuchtungseinheit nur mit original ifm-Kabel verbinden.  
Die funktionsspezifischen Leistungswerte befinden sich in der zugehörigen Dokumentation.

Verpackungseinheit 1 Stück

### Elektrischer Anschluss - CAN

Steckverbindung: 1 x M12; Codierung: A



1	Abschirmung
2	9...32 V
3	GND
4	CAN-H
5	CAN-L

### Elektrischer Anschluss - Ethernet

Steckverbindung: 1 x M12; Codierung: D



1	TD +
2	RD +
3	TD -
4	RD -

### Weitere Daten

#### Bildfeldgröße mit Verzeichnungskorrektur

Messbereich / Abstand [m]	Länge [m]	Breite [m]
5	11,3	4,0
10	22,6	8,1
15	33,9	12,1
30	67,8	24,2



## 3D-Sensor für mobile Anwendungen

O3MXOOKG/CAN/E3/GM/97

### Messbereich für Objekterkennung

Objekttyp / Objektgröße	Einsatzbedingung	Messbereich [m]
Fahrzeug	sonnig (~120 klx)	0,25...17
	wolkig (~20 klx)	0,25...25
	Dunkelheit	0,25...29
Person	sonnig (~120 klx)	0,25...7
	wolkig (~20 klx)	0,25...10
	Dunkelheit	0,25...12
Retroreflektor	sonnig (~120 klx)	1...24
	wolkig (~20 klx)	1...35
	Dunkelheit	1...46

Softwarevariante: OD Objekterfassung

### Messbereich für ROI

Einsatzbedingung	Messbereich [m]
	typischer Wert
sonnig (~120 klx)	0,25...7
wolkig (~20 klx)	0,25...9
Dunkelheit	0,25...17

Softwarevariante : DI / BF Distance Image Basisfunktionen

### Messgenauigkeit

Einsatzbedingung	Messgenauigkeit [cm]
	typischer Wert
sonnig (~120 klx)	± 15
wolkig (~20 klx)	± 10
Dunkelheit	± 5

Softwarevariante : DI / BF Distance Image Basisfunktionen