

Encóder incremental con eje hueco

RO-5000-I24/N1U

Artículo descatalogado

Artículos alternativos: ROP521 + E12402

Al seleccionar un artículo alternativo tenga en cuenta que los datos técnicos pueden variar.



Características del producto

Resolución	5000 impulsos
Versión del eje	Eje hueco unidireccional
Diámetro del eje [mm]	12

Campo de aplicación

Principio de funcionamiento	incremental
-----------------------------	-------------

Datos eléctricos

Tensión de alimentación [V]	10...30 DC
Consumo de corriente [mA]	< 150

Salidas

Alimentación	HTL
Corriente máxima por cada salida [mA]	50
Frecuencia de conmutación [kHz]	300
Tipo de protección contra cortocircuitos	< 60 s
Desfase canal A y B [°]	90

Rango de configuración / medición

Resolución	5000 impulsos
------------	---------------

Condiciones ambientales

Temperatura ambiente [°C]	-40...100
Humedad relativa del aire máx. [%]	98



Encóder incremental con eje hueco

RO-5000-I24/N1U

Grado de protección	IP 64; (en la parte de la carcasa: IP 67; en la parte del eje: IP 64)
---------------------	---

Homologaciones / pruebas

Resistencia a choques	200 g
Resistencia a vibraciones	30 g
MTTF [años]	190

Datos mecánicos

Peso [g]	444,4
Dimensiones [mm]	Ø 58 / L = 35,5
Materiales	aluminio
Velocidad de rotación máx. [U/min] mecánica	12000
Par de apriete inicial máx. [Nm]	1
Temperatura de referencia par de apriete [°C]	20
Versión del eje	Eje hueco unidireccional
Diámetro del eje [mm]	12
Tolerancia del eje	H7
Material del eje	acero inoxidable
Profundidad de instalación del eje [mm]	10
Desplazamiento axial máx. del eje [mm]	1; (desplazamiento radial máx.: ± 0,05 mm)

Conexión eléctrica

Cable: 1 m, PUR; Longitud máx. del cable: 300 m; radial, puede usarse axialmente

marrón	A
verde	A invertido
gris	B
rosa	B invertido
rojo	índice 0
negro	índice 0 invertido
azul	L+ sensor
blanco	0V sensor
marrón / verde	L+ (Up)
blanco / verde	0V (Un)
pantalla	Carcasa
violeta	Avería invertido

Diagramas y curvas

Diagrama de impulsos



giro en el sentido de las agujas del reloj (vista sobre el eje)