



Sensor de distancia óptico

OGDLFNKG/IO-Link/US



- 1 elemento de recepción
- 2 elemento emisor
- 3 pantalla alfanumérica , 3 dígitos
- 4 botones de programación



Características del producto		
Tipo de luz		luz roja
Clase de protección láser		1
Carcasa		rectangular con rosca M18
Campo de aplicación		
Campo de aplicación	[m]	0,03...1,5
Datos eléctricos		
Tensión de alimentación	[V]	10...30 DC; ("supply class 2" según cULus)
Consumo de corriente	[mA]	< 75; (24 V)
Clase de protección		III
Protección contra inversiones de polaridad		sí
Tipo de luz		luz roja
Longitud de onda	[nm]	650
Vida útil típ.	[h]	50000
Salidas		
Alimentación		NPN
Función de salida		2 x normalmente abierto / normalmente cerrado; (parametrizable)
Corriente máxima permanente de la salida de conmutación DC	[mA]	100; (por cada salida)
Tipo de protección contra cortocircuitos		pulsada
Resistente a sobrecargas		sí
Rango de detección		
Ancho máx. del punto luminoso	[mm]	5



Sensor de distancia óptico

OGDLFNKG/IO-Link/US

Altura máx. del punto luminoso	[mm]	5	
Dimensiones del punto luminoso aplicables para		con el alcance máximo	
Supresión de fondo	[m]	0,03...20	
Rango de configuración / medición			
Rango de medición	[m]	0,025...1,5	
Frecuencia de medición	[Hz]	33	
Interfaces			
Interfaz de comunicación		IO-Link	
Tipo de transmisión		COM2 (38,4 kBaud)	
Revisión IO-Link		1.1	
Norma SDCI		IEC 61131-9	
Perfiles		Smart Sensor: Sensor Identification; Binary Data Channel; Process Value; Sensor Diagnosis	
Modo SIO		sí	
Clase de puerto de maestro requerido		A	
Datos del proceso analógicos		2	
Datos del proceso binarios		2	
Tiempo mínimo del ciclo de proceso	[ms]	6	
DeviceIDs compatibles		Modo de funcionamiento	DeviceID
		default	925
Condiciones ambientales			
Temperatura ambiente	[°C]	-25...60	
Nota sobre la temperatura ambiente		En caso de temperaturas ambientales < -10 °C es necesaria una fase de calentamiento. El láser está desactivado.	
Temperatura de almacenamiento	[°C]	-30...80	
Grado de protección		IP 65; IP 67	
Homologaciones / pruebas			
CEM		EN 60947-5-2	
Clase de protección láser		1	
Nota sobre protección láser		atención:	luz láser
		clase láser:	1
			EN / IEC60825-1:2007
			EN / IEC60825-1:2014
			cumple con la 21 CFR parte 1040, a excepción de las variaciones en conformidad con la Laser Notice nº 50, con fecha de junio de 2007.
MTTF	[años]	171	
Datos mecánicos			
Peso	[g]	205	
Carcasa		rectangular con rosca M18	
Dimensiones	[mm]	61,7 x 22,5 x 45,2	



Sensor de distancia óptico

OGDLFNKG/IO-Link/US

Nombre de la rosca	M18 x 1
Materiales	Carcasa: inox (1.4404 / 316L); PPSU; ABS; PMMA; PBT / PC; EPDM; placa frontal: vidrio
Orientación de la óptica	óptica lateral

Indicaciones / elementos de mando

Indicación	Estado de conmutación	2 x LED, amarillo
		1 x pantalla alfanumérica, 3 dígitos

Accesorios

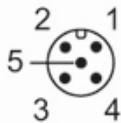
Componentes incluidos	tuercas de fijación: 2
-----------------------	------------------------

Notas

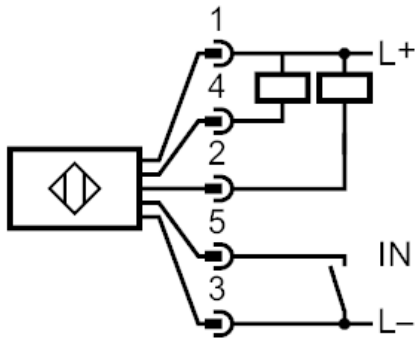
Notas	tensión de alimentación "supply class 2" según cULus
Cantidad por pack	1 unid.

Conexión eléctrica

Conector: 1 x M12; codificación: A



Conexión



- 2: OUT2: salida de conmutación
- 4: OUT1: salida de conmutación o IO-Link
- 5: IN1: Láser activado/desactivado



Sensor de distancia óptico

OGDLFNKG/IO-Link/US

Otros datos		
Parámetro	Rango de configuración	Configuración de fábrica
Uni	cm, inch	cm
OU1	Hno, Hnc, Fno, Fnc, OFF	Hno
SP1 [cm]	3...150	150
nP1 [cm]	3...150	20
FSP1 [cm]	3...150	25
OU2	Hno, Hnc, Fno, Fnc, OFF	Hno
SP2 [cm]	3...150	3
nP2 [cm]	3...150	30
FP2 [cm]	3...150	35
dS1 [s]	0...0,1...5	0
dr1 [s]	0...0,1...5	0
dS2 [s]	0...0,1...5	0
dr2 [s]	0...0,1...5	0
dFo [s]	0...0,1...5	0,1
dIS	ON / OFF	ON

Repetibilidad: 6 σ

	Repetibilidad de los valores de medición	
Distancia	blanco (90 % de remisión)	Negro (6 %...90 % de remisión)
25 mm	8,0 mm	15,0 mm
750 mm	8,0 mm	15,0 mm
1500 mm	20,0 mm	60,0 mm
Valores aplicables a		
Luz externa sobre el objeto	< 10 klx	
condiciones ambientales constantes	23 °C / 960 hPa	
tiempo mínimo de activación en minutos	15	

Sensor de distancia óptico

OGDLFNKG/IO-Link/US

Diagramas y curvas



a: sensor

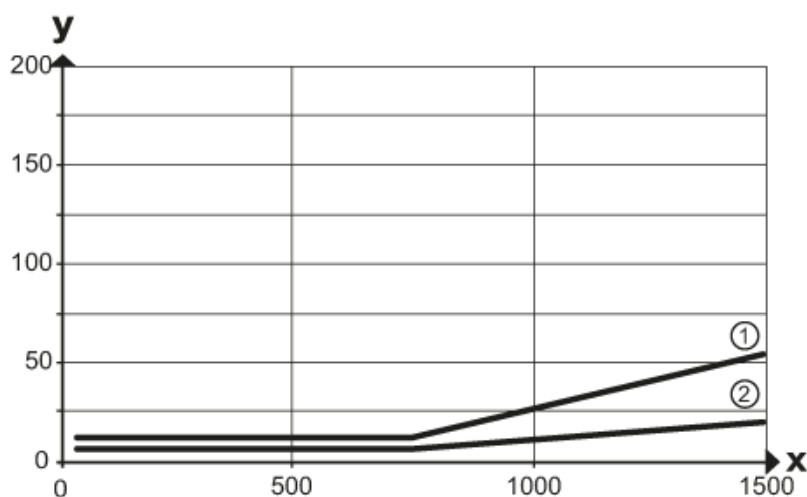
b: objeto

c: fondo

x: distancia sensor / objeto [mm]

y: distancia mínima objeto / fondo [mm]

Curva de histéresis para la medición de la distancia



x: distancia sensor / objeto [mm]

y: distancia mínima objeto / fondo [mm]

1 = Fondo (negro, 6% de remisión)

2 = fondo blanco (90 % de remisión)