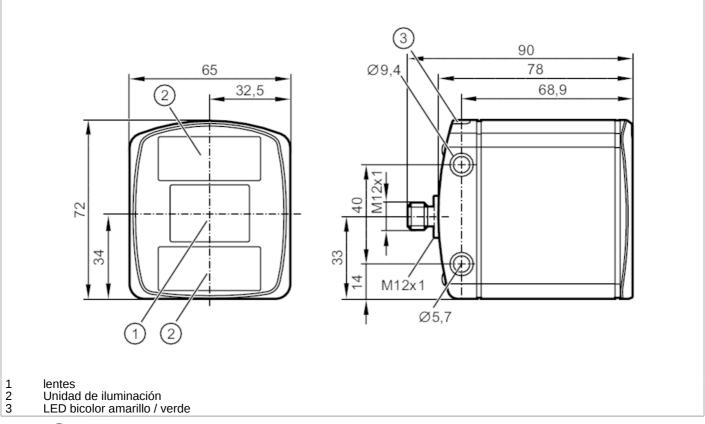
#### Sensor de visión 3D

O3DIRDKG/E1/GM/W/70







Características del producto				
Tipo de luz		luz infrarroja		
Resolución de imagen en 3D	[px]	176 x 132		
Ángulo de apertura 3D	[°]	70 x 51; (valor nominal sin corrección de distorsión)		
Frecuencia de actualización de imagen en 3D	[Hz]	25		
Campo de aplicación				
Aplicación		dimensionamiento de objetos; supervisión de contenido completo; Supervisión de nivel; supervisión de distancia; supervisión de volumen; Navegación de pinzas robóticas; Despaletizado		
Datos eléctricos				
Tensión de alimentación	[V]	20,428,8 DC; (EN 61131-2)		
Consumo de corriente	[mA]	420; (Valor medio máximo: < 1600 mA)		
Consumo de corriente máx.	[mA]	2400; (corriente pico pulsada)		
Potencia absorbida	[W]	10; (valor típico)		
Clase de protección		III		
Tipo de luz		luz infrarroja		
Sensor de imagen	PMD 3D ToF-Chip			
Iluminación interna		sí; (Infrarrojos: 850 nm radiación invisible LED)		
Entradas/salidas				
Número de entradas y salidas		Número de entradas digitales: 2; Número de salidas digitales: 3; Número de salidas analógicas: 1		

# Sensor de visión 3D





Entradas				
Disparador	24 V PNP/NPN (IEC 61131-2 Typ 3)			
Número de entradas digitales		2		
Conexionado de las entradas digitales		24 V PNP/NPN; (configurable; IEC 61131-2 Typ 3)		
Salidas				
Número total de salidas		3		
Número de salidas digitales		3; (configurable)		
Función de salida		24 V PNP/NPN; (EN 61131-2)		
Caída de tensión máx. de la salida de conmutación DC	[V]	1		
Corriente máxima por cada salida	[mA]	100		
Número de salidas analógicas		1; (configurable)		
Salida analógica de corriente	[mA]	420		
Carga máx.	[Ω]	500		
Salida analógica de tensión	[V]	010		
Resistencia mín. de carga	[Ω]	10000		
Precisión de la salida analógica	[%]	1		
Protección contra cortocircuitos		sí		
Tipo de protección contra cortocircuitos		pulsada		
Resistente a sobrecargas		sí		
Resolución de la salida analógica		12 bit		
Rango de detección				
Alcance operativo	[mm]	3008000		
Nota sobre el alcance		tamaño del objeto: 200 x 200 mm		
operativo		reflectividad: 18 %		
Resolución de imagen en 3D	[px]	176 x 132		
Ángulo de apertura 3D	[°]	70 x 51; (valor nominal sin corrección de distorsión)		
Frecuencia de actualización de imagen en 3D	[Hz]	25		
Rango de configuración / m		1		
Rango de medición	[m]	< 30		
Software / programación				
Opciones de parametrización		a través del PC con el software ifm Vision Assistant		
Interfaces				
Interfaz de comunicación		Ethernet		
Ethernet	Ethernet			
Estándar de transmisión		10Base-T; 100Base-TX		
Velocidad de transmisión		10; 100		
Protocolo		TCP/IP; EtherNet/IP; PROFINET		

## Sensor de visión 3D





Valores por defecto		Dirección IP: 192.168.0.69		
		máscara de subred: 255.255.25.0		
		dirección IP de la puerta de enlace: 192.168.0.201		
Ethernet - EtherNet/IP				
Tipo de utilización			transmisión de datos	
Ethernet - PROFINET				
Tipo de utilización			transmisión de datos	
Ethernet - TCP/IP				
Tipo de utilización		Paran	netrización; transmisión de datos	
Condiciones ambientales				
Temperatura ambiente	[°C]		-1050	
Temperatura de almacenamiento	[°C]		-4085	
Grado de protección			IP 65; IP 67; IP 69K	
Protección contra luz externa máx.	[klx]	8; (en caso de precisión de medición y repetibilidad reducidas: < 100)		
Homologaciones / pruebas				
CEM		DIN EN 61000-6-4	emisión de perturbaciones / entorno industrial	
		DIN EN 61000-6-2	inmunidad a perturbaciones / entorno industrial	
Resistencia a choques		DIN EN 60068-2-27	50 g / (11 ms) no repetidamente	
		DIN EN 60068-2-27	40 g / (6 ms) repetidamente	
Resistencia a vibraciones		DIN EN 60068-2-6	2 g / (10150 Hz)	
		DIN EN 60068-2-64	2,3 g RMS / (10500 Hz)	
Seguridad fotobiológica			rupo libre; (DIN EN 62471)	
Seguridad eléctrica		DIN EN 61010-2-201 suministro eléctrico solo a través de circuitos de corriente MBTP		
Datos mecánicos				
Peso Peso	[g]		1137,5	
Dimensiones	[mm]	72 x 65 x 90		
Materiales		Carcasa: inox (1.4404 / 316L); placa frontal: PMMA; indicador de funcionamiento: PA		
Par de apriete	[Nm]	< 0,8		
Indicaciones / elementos de	mando			
Indicación		función	2 x LED, verde Ethernet Disponibilidad	
		Estado de conmutación	2 x LED, amarillo OUT 1 OUT 2	
Accesorios	Accesorios			
Componentes incluidos		Tapas protectoras		
Notas				
Cantidad por pack		1 unid.		

#### Sensor de visión 3D





## Conexión eléctrica - Conexión de proceso

Conector: 1 x M12; codificación: A



1 U+

2 entrada trigger

3 GND

4 salida de conmutación 1 digital o analógica5 salida de conmutación 3 digital Ready

6 salida de conmutación 2 digital
7 Entrada de conmutación 1 digital
8 Entrada de conmutación 2 digital

#### Conexión eléctrica - Ethernet

Conector: 1 x M12; codificación: D



1 TD + 2 RD +

3 TD -4 RD -

#### Otros datos

## tamaño del campo de visión con corrección de distorsión

rango de medición / distancia [m]	Longitud [m]	Ancho [m]
0,50	0,40	0,55
1,00	0,80	1,10
2,00	1,60	2,20
3,00	2,40	3,30
4,00	3,20	4,40
5,00	4,00	5,50

#### Sensor de visión 3D





## Precisión del dimensionamiento de objetos

rango de medición / distancia [m]	Precisión del tamaño del objeto (Longitud, Ancho, Altura) [mm]	Precisión de la posición del objeto (Coordenadas X, Y, Z) [mm]	Precisión del ángulo de rotación [°]	
valor típico	valor típico	valor típico	valor típico	
1,03,0	± 12	± 6	± 1.3	
Alcance operativo:		0,3 5 m		
Frecuencia de actualización de	imagen:	1 Hz		
Datos aplicables para:				
objetos con forma rectangular				
reflectividad:		690 % para objetos no brillar	ntes	
tamaño mínimo del objeto:		100x100x100 mm		
Objeto en el centro de la imagen				
Velocidad del objeto:		< 0,2 m/s		

## supervisión de contenido completo

	Velocidad del objeto	o < 0,2 m/s [mm]	Velocidad del objeto > 0,2 m/s [mm]
valor típico:			
Altura mínima	25		45
Frecuencia de actualización de imagen [H	z]	5	
Alcance operativo [m]		0,35	
Tamaño máximo del embalaje (disposición ortogonal de los embalajes)		número máximo de objetos 64	
La frecuencia de actualización de imagen se reduce utilizando la función de seguimiento de posición		ı	

## Supervisión de nivel y distancia

rango de medición / distancia [m]	Repetibilidad de los valores de medición de distancia	Repetibilidad de la ROI de 50x50 píxeles en objetos grises [mm]	Precisión (reflectividad 6-90%) [mm]	
--------------------------------------	--	---	---	--

#### Sensor de visión 3D





	en objetos grises (18 % de reflectividad) [mm]		
	valor típico	valor típico	valor típico
0,31,0	8	0,4	± 9
1,03,0	12	0,5	± 9
3,05,0	20	0,9	± 13
5,07,0	30	1,2	± 18
7,08,0	50	2,0	± 24

Medido en el centro de la imagen con una temperatura ambiente de 20  $^{\circ}\mathrm{C}$ 

Repetibilidad  $1 \sigma$ 

La repetibilidad puede ser optimizada con funciones de filtro

Deriva de temperatura -10...+50 °C 0,3 mm/K

## Navegación de pinzas robóticas y despaletizado

	Navegación de pinzas robóticas	Despaletizado
Alcance operativo [m]	0,26	0,56
Tipos de objeto	cualquier forma de objeto	Objetos cerrados, forma cuadrada o rectangular
tamaño mínimo del objeto [mm]	20 x 20 x 20	50 x 50 x 50 a la distancia operativa mínima
Precisión de la posición del objeto [mm]		
valor típico:	± 10 objetos con forma rectangular	± 15
Precisión del ángulo de rotación [°]		
valor típico:	± 1 objetos con forma rectangular	± 3
Velocidad del objeto [m/s]	< 0,2	
Frecuencia de actualización de imagen [Hz]	2 para un objeto a dimensionar	1
número máximo de objetos	20	